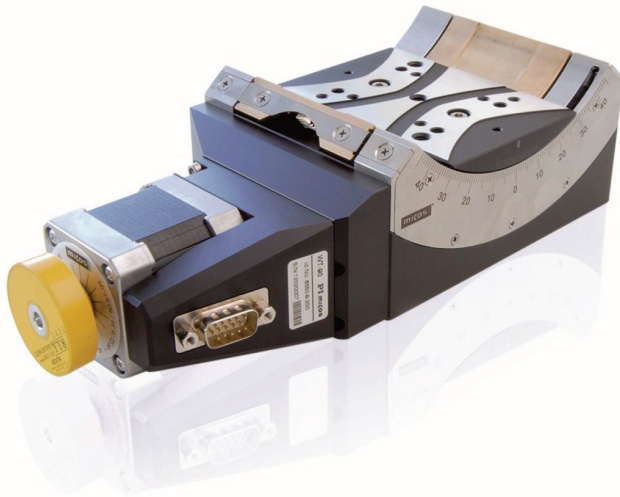


Motorisiertes Präzisions-Goniometer

Großer Stellbereich



WT-90

- Rotationsbereich 90°
- Wiederholgenauigkeit bis 2,7 μ rad
- Belastbarkeit bis 8 kg
- Option: Direkte Positionsmessung mit Winkelmesssystem
- Kombination mit WT-120 mit gemeinsamem Pivotpunkt

Goniometertisch der Präzisionsklasse

Geschliffener und gehärteter Schneckenantrieb mit hoher Untersetzung für präzise Positionierung. Zwei einstellbare Endschalter.

Kombinierbar mit WT-120 für 2-Achsenbewegung mit gemeinsamem Pivotpunkt.

Ausführungen

- DC-Servomotor mit Rotationsencoder auf der Motorwelle
- Schrittmotor
- Option: Hochauflösendes optisches Winkelmesssystem zur direkten Positionsmessung
- Vakuumversionen auf Anfrage

Einsatzgebiete

Präzisions-Mikromontage. Messtechnik. Photonik. Optische Justage.

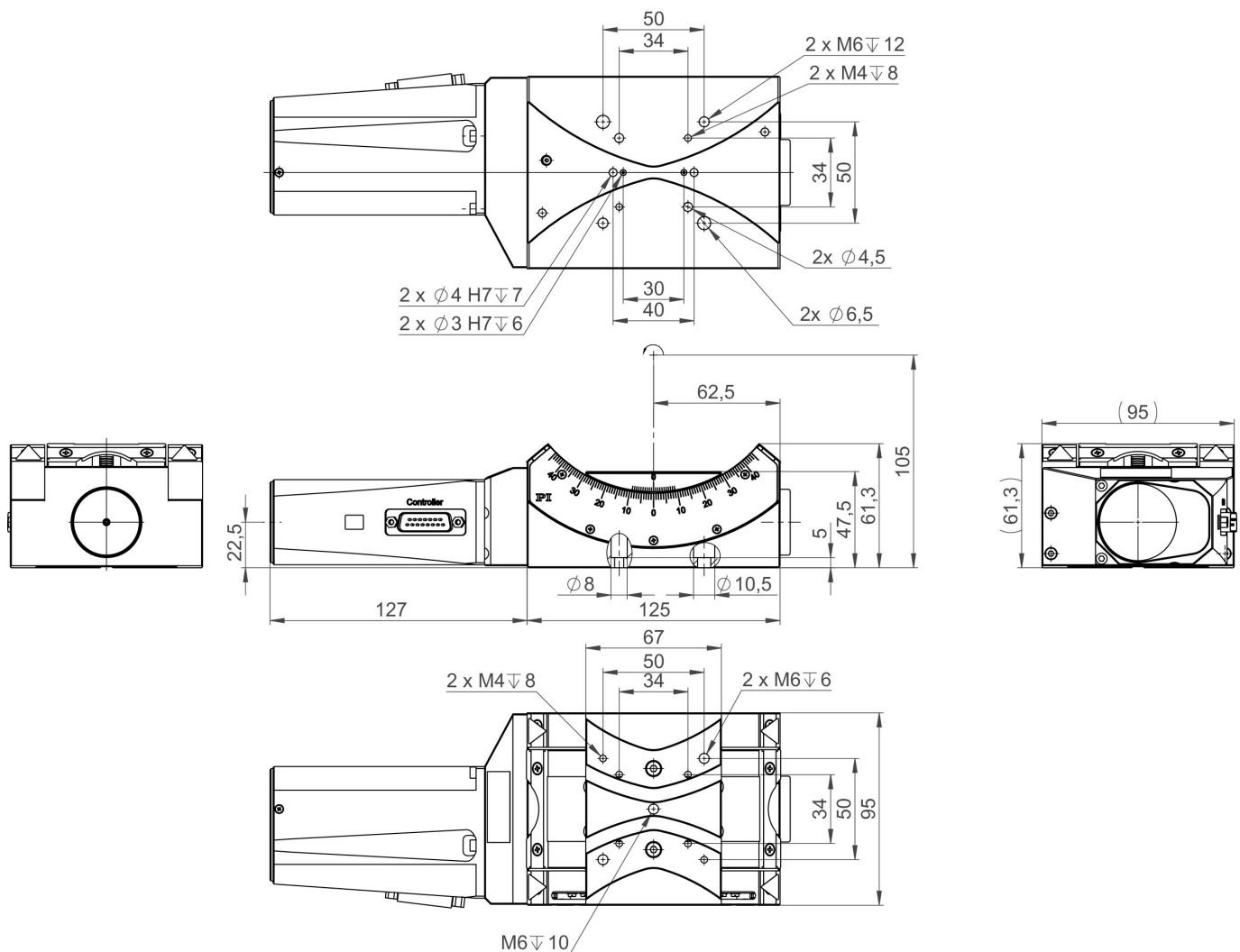
Spezifikationen

	65509100	65509200	65509201	Einheit	Toleranz
	DC-Motor	Schrittmotor	Schrittmotor und Winkelmesssystem		
Aktive Achsen	θ_x	θ_x	θ_x		
Bewegung und Positionieren					
Rotationsbereich	90	90	90	°	
Integrierter Sensor	Rotationsencoder	–	Inkrementelles Winkelmesssystem		
Sensorsignal Rotationsencoder	AB-Quadratur, RS-422	–	–		
Sensorsignal Winkelmesssystem		–	A/B-Quadratur, RS-422		
Sensorauflösung Rotationsencoder	20000	–	–		
Sensorsignalperiode Winkelmesssystem	–	–	269,3	μrad	
Rechnerische Auflösung	1,047	105	2,69	μrad	
Kleinste Schrittweite	52,4	4,8	2,7	μrad	typ.
Unidirektionale Wiederholgenauigkeit	87	9,6	17,5	μrad	typ.
Bidirektionale Wiederholgenauigkeit	± 350	± 175	$\pm 17,5$	μrad	typ.
Taumeln	± 125	± 125	± 125	μrad	typ.
Winkelgeschwindigkeit	15	10	10	°/s	max.
Abstand Drehachse zu Oberfläche der Bewegungsplattform	57,5	57,5	57,5	mm	
Endschalter	2 × mechanisch	2 × mechanisch	2 × mechanisch		
Mechanische Eigenschaften					
Führungstyp	Kugellager	Kugellager	Kugellager		
Spindeltyp	Schneckengetriebe	Schneckengetriebe	Schneckengetriebe		
Spindelsteigung				mm	
Schneckengetriebe-Untersetzung	300:1	300:1	300:1		
Drehmoment, bestromt	2,5	2,5	2,5	N·m	max.
Haltemoment, unbestromt	2,5	2,5	2,5	N·m	max.
Belastbarkeit	80	80	80	N	max.
Zulässige Querkraft	50	50	50	N	max.
Zulässiges Moment in θ_y, θ_z	12	12	12	N·m	max.
Antriebseigenschaften					
Motortyp	DC-Motor	2-Phasen-Schrittmotor	2-Phasen-Schrittmotor		
Schrittauflösung	–	200	200	Vollschrit te/U	

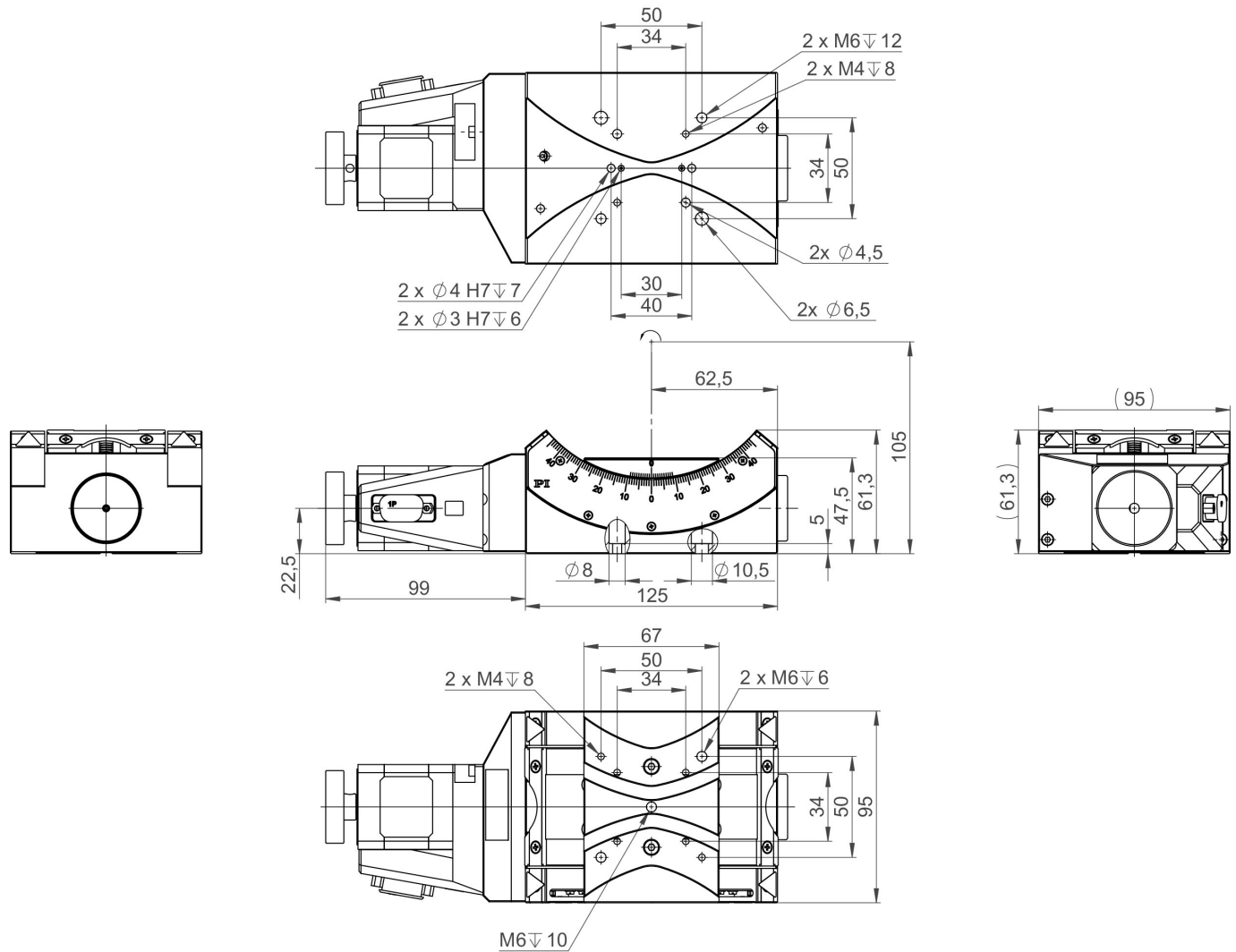
	65509100	65509200	65509201	Einheit	Toleranz
Anschlüsse und Umgebung					
Betriebstemperaturbereich	5 bis 40	5 bis 40	5 bis 40	°C	
Material	Aluminium, schwarz eloxiert, Edelstahl, Rotguss	Aluminium, schwarz eloxiert, Edelstahl, Rotguss	Aluminium, schwarz eloxiert, Edelstahl, Rotguss		
Masse	2,8	2,8	2,9	kg	±5%
Anschluss	D-Sub 15 (m)	HD D-Sub 15 (m)	HD D-Sub 15 (m) (Motor) D-Sub 9 (m) (Sensor)		
Empfohlene Controller / Treiber	C-863 (einachsig) C-884 (bis 6 Achsen) C-885 mit C-863.20C885 (bis 40 Achsen) Modularer ACS-Controller	C-663.12 (einachsig) SMC Hydra (zweiachsig) C-885 mit C-663.12C885 (bis zu 20 Achsen) Modularer ACS-Controller	C-663.12 (einachsig) SMC Hydra (zweiachsig) C-885 mit C-663.12C885 (bis zu 20 Achsen) Modularer ACS-Controller		

Anschlusskabel für Motor und Sensor sind nicht im Lieferumfang enthalten und müssen separat bestellt werden.
Sonderausführungen auf Anfrage.

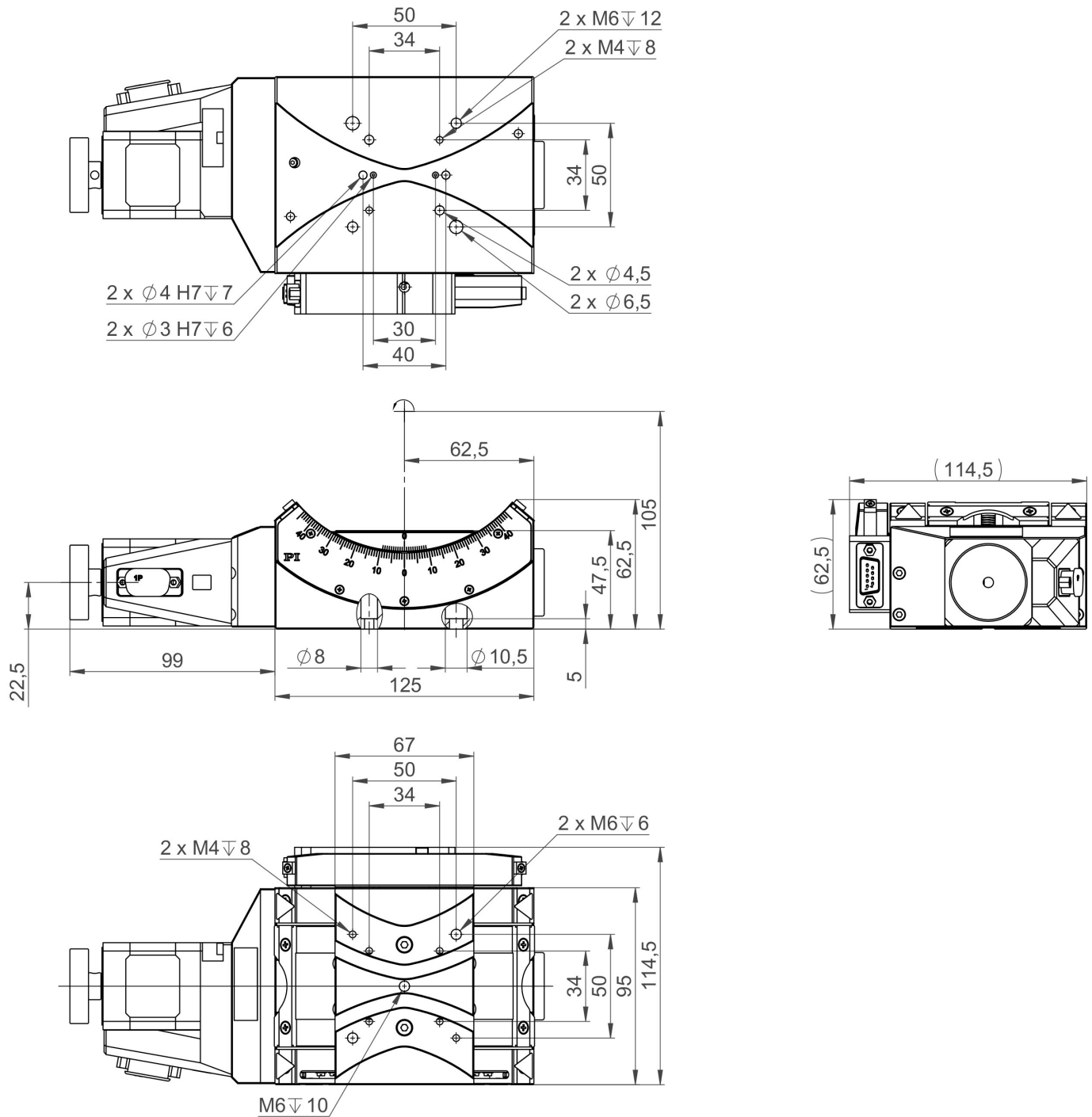
Zeichnungen / Bilder



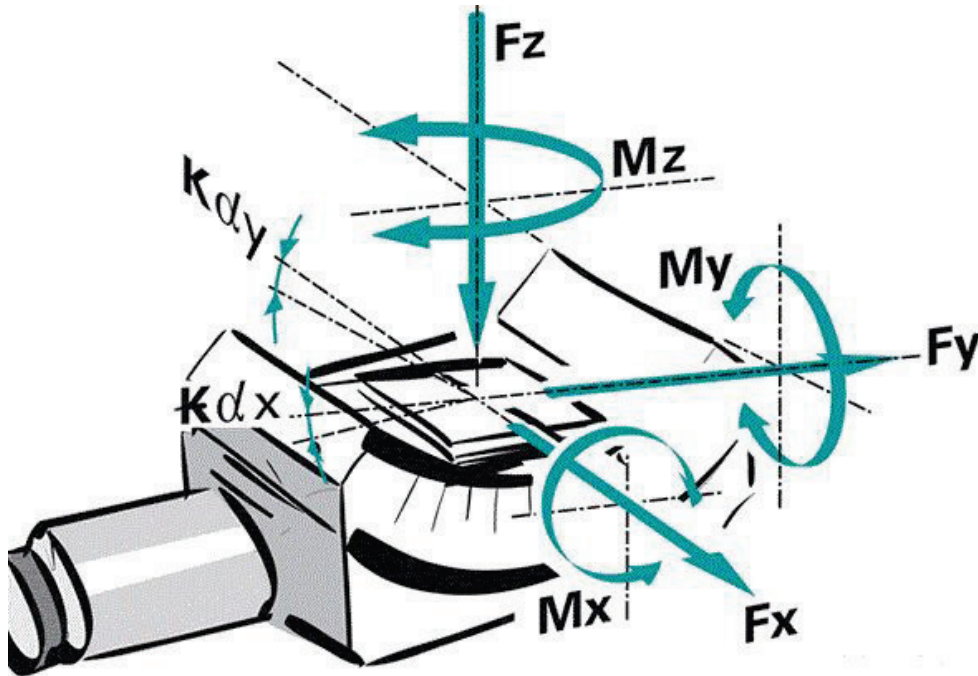
65509100, WT-90 Goniometer mit DC-Motor. Abmessungen in mm.



65509200, WT-90 Goniometer mit Schrittmotor. Abmessungen in mm.



65509201, WT-90 Goniometer mit Schrittmotor und inkrementellem Winkelmesssystem. Abmessungen in mm.



Richtung der Achsen und Momente für Goniometertische

Bestellinformationen

65509100

WT-90 Goniometertisch, 95 mm Breite, DC-Motor, $\pm 45^\circ$ Drehbereich, mechanische Endschalter

65509200

WT-90 Goniometertisch, 95 mm Breite, Schrittmotor, $\pm 45^\circ$ Drehbereich, mechanische Endschalter

65509201

WT-90 Goniometertisch, 95 mm Breite, Schrittmotor, $\pm 45^\circ$ Drehbereich, Winkelmesssystem mit A/B-Quadratur-Signalübertragung, mechanische Endschalter