

#### **PZ249D**

### P-21x Piezoaktor

### Benutzerhandbuch

Version: 1.1.3 Datum: 24.01.2024



# Dieses Dokument beschreibt die folgenden Produkte:

#### ■ P-212

Vorgespannter Piezoaktor
P-212.10/.20/.40/.80: ohne Sensor
P-212.10V/.20V/.40V/.80V: ohne Sensor;
Hochtemperaturbereich und Hochvakuum
P-212.1S/.2S/.4S/.8S: mit Sensor
P-212.1SV/.2SV/.4SV/.8SV: mit Sensor;
Hochtemperaturbereich und Hochvakuum

#### ■ P-216

Vorgespannter Piezoaktor
P-216.10/.20/.40/.80/.90: ohne Sensor
P-216.10V/.20V/.40V/.80V/.90V: ohne Sensor;
Hochtemperaturbereich und Hochvakuum
P-216.1S/.2S/.4S/.8S/.9S: mit Sensor
P-216.1SV/.2SV/.4SV/.8SV/.9SV: mit Sensor;
Hochtemperaturbereich und Hochvakuum

Physik Instrumente (PI) GmbH & Co. KG, Auf der Römerstr. 1, 76228 Karlsruhe, Deutschland Tel. +49 721 4846-0, Fax +49 721 4846-1019, E-Mail info@pi.de, www.pi.de

### $\mathbf{PI}$

Die folgenden aufgeführten Firmennamen oder Marken sind eingetragene Warenzeichen der Physik Instrumente (PI) GmbH & Co. KG:

PI®, NanoCube®, PICMA®, PIFOC®, PILine®, NEXLINE®, PiezoWalk®, PicoCube®, PiezoMove®, PIMikroMove®, NEXACT®, Picoactuator®, PInano®, NEXSHIFT®, PITOUCH®, PIMag®, PIHera, Q-Motion®

© 2024 Physik Instrumente (PI) GmbH & Co. KG, Karlsruhe, Deutschland. Die Texte, Bilder und Zeichnungen dieses Handbuchs sind urheberrechtlich geschützt. Physik Instrumente (PI) GmbH & Co. KG behält insoweit sämtliche Rechte vor. Die Verwendung dieser Texte, Bilder und Zeichnungen ist nur auszugsweise und nur unter Angabe der Quelle erlaubt.

Originalbetriebsanleitung Erstdruck: 24.01.2024

Dokumentnummer: PZ249D, CBo / KSch, Version 1.1.3

Änderungen vorbehalten. Dieses Handbuch verliert seine Gültigkeit mit Erscheinen einer neuen Revision. Die jeweils aktuelle Revision ist auf unserer Website zum Herunterladen (S. 3) verfügbar.



# Inhalt

1	Ube	r dieses Dokument	1
	1.1	Ziel und Zielgruppe dieses Benutzerhandbuchs	1
	1.2	Symbole und Kennzeichnungen	
	1.3	Abbildungen	
	1.4	Mitgeltende Dokumente	2
	1.5	Handbücher herunterladen	3
2	Sich	erheit	5
	2.1	Bestimmungsgemäße Verwendung	5
	2.2	Allgemeine Sicherheitshinweise	
	2.3	Organisatorische Maßnahmen	
3	Prod	duktbeschreibung	9
	3.1	Modellübersicht	g
	3.2	Produktansicht	12
		3.2.1 Überblick	12
		3.2.2 Produktbeschriftung	13
	3.3	Lieferumfang	14
	3.4	Geeignete Elektronik	
	3.5	Optionales Zubehör	
	3.6	Technische Ausstattung	17
		3.6.1 PICA Piezoaktoren	
		3.6.2 Dehnmessstreifen-Sensoren (DMS-Sensoren)	17
4	Ausp	packen	19
5	Insta	allation	21
	5.1	Allgemeine Hinweise zur Installation	21
	5.2	P-21x an Schutzleiter anschließen	
	5.3	P-21x befestigen	26
	5.4	Optional: Kopfstück befestigen	27
	5.5	Last befestigen	28
	5.6	Ontional: Snülluft anschließen	28

6	Inbe	triebnanme und Betrieb	31
	6.1	Allgemeine Hinweise zu Inbetriebnahme und Betrieb	31
	6.2	Betriebsparameter ermitteln	
		6.2.1 Übersicht begrenzender Faktoren	34
		6.2.2 Effektive Masse berechnen	35
		6.2.3 Maximale Betriebsfrequenz des belasteten Piezoaktors berechnen	35
		6.2.4 Im dynamischen Betrieb auftretende Kräfte berechnen	36
		6.2.5 Strombedarf für Sinusbetrieb berechnen	36
	6.3	P-21x betreiben	37
	6.4	P-21x entladen	37
7	Wart	tung	39
	7.1	Allgemeine Hinweise zur Wartung	39
	7.2	P-21x reinigen	
8	Störu	ungsbehebung	41
9	Kund	lendienst	43
10	Tech	nische Daten	45
	10.1	Spezifikationen	45
		10.1.1 Datentabelle	45
		10.1.2 Bemessungsdaten	47
		10.1.3 Umgebungsbedingungen und Klassifizierungen	
	10.2	Abmessungen	50
		10.2.1 Piezoaktor P-21x	
		10.2.2 P-21x mit Option P-177.50 (Temperatursensor und	
		Spülluftanschluss)	51
		10.2.3 P-21x mit Option P-706.00 (wassergeschütztes Gehäuse)	
		10.2.4 Kugelkopfstück P-176.B12	
		10.2.5 Flachkopfstück P-176.F16	52
		10.2.6 Magnetadapter P-176.10	53
		10.2.7 Vakuumdurchführung für Hochvolt-Piezoaktoren	
		10.2.8 Vakuumdurchführungen für Sensoren	54
	10.3	5 5	
		10.3.1 Spannungsanschluss	
		10.3.2 Anschluss des Positionssensors	
		10.3.3 Anschluss des Temperatursensors	55

# PI

11	Altgerät entsorgen	57
12	Europäische Konformitätserklärungen	59



### 1 Über dieses Dokument

### In diesem Kapitel

Ziel und Zielgruppe dieses Benutzerhandbuchs	1
Symbole und Kennzeichnungen	
Abbildungen	
Mitgeltende Dokumente	
Handhücher herunterladen	

### 1.1 Ziel und Zielgruppe dieses Benutzerhandbuchs

Dieses Benutzerhandbuch enthält die erforderlichen Informationen für die bestimmungsgemäße Verwendung des P-21x ("x" steht für die verschiedenen Modelle (S. 9)).

Grundsätzliches Wissen über Regelungstechnik, Antriebstechnologien und geeignete Sicherheitsmaßnahmen wird vorausgesetzt.

Die aktuellen Versionen der Benutzerhandbücher stehen auf unserer Website zum Herunterladen (S. 3) bereit.

### 1.2 Symbole und Kennzeichnungen

In diesem Benutzerhandbuch werden folgende Symbole und Kennzeichnungen verwendet:

### **GEFAHR**



#### **Unmittelbar drohende Gefahr**

Bei Nichtbeachtung drohen Tod oder schwerste Verletzungen.

Maßnahmen, um die Gefahr zu vermeiden.

#### **VORSICHT**



#### **Gefährliche Situation**

Bei Nichtbeachtung drohen leichte Verletzungen oder Sachschäden.

Maßnahmen, um die Gefahr zu vermeiden.



### **HINWEIS**



#### **Gefährliche Situation**

Bei Nichtbeachtung drohen Sachschäden.

Maßnahmen, um die Gefahr zu vermeiden.

### **INFORMATION**

Informationen zur leichteren Handhabung, Tricks, Tipps, etc.

Symbol/ Kennzeichnung	Bedeutung
1. 2.	Handlung mit mehreren Schritten, deren Reihenfolge eingehalten werden muss
>	Handlung mit einem Schritt oder mehreren Schritten, deren Reihenfolge nicht relevant ist
•	Aufzählung
S. 5	Querverweis auf Seite 5
RS-232	Bedienelement-Beschriftung auf dem Produkt (Beispiel: Buchse der RS-232 Schnittstelle)
†DANGER4	Auf dem Produkt angebrachte Warnzeichen, die auf ausführliche Informationen in diesem Handbuch verweisen.

### 1.3 Abbildungen

Zugunsten eines besseren Verständnisses können Farbgebung, Größenverhältnisse und Detaillierungsgrad in Illustrationen von den tatsächlichen Gegebenheiten abweichen. Auch fotografische Abbildungen können abweichen und stellen keine zugesicherten Eigenschaften dar.

### 1.4 Mitgeltende Dokumente

Alle in dieser Dokumentation erwähnten Geräte und Programme von PI sind in separaten Handbüchern beschrieben.

Die aktuellen Versionen der Benutzerhandbücher stehen auf unserer Website zum Herunterladen (S. 3) bereit.



Produkt	Dokument
E-421.00 Hochleistungs-Piezoverstärkermodul	PZ178D Benutzerhandbuch
E-470.20 Hochleistungs-Piezoverstärker	PZ178D Benutzerhandbuch
E-471.20 Hochleistungs-Piezoverstärker	PZ178D Benutzerhandbuch
E-472.20 Hochleistungs-Piezoverstärker, 2 Kanäle	PZ178D Benutzerhandbuch
E-462.00 HVPZT-Piezoverstärker	PZ210E User Manual
E-462.OE1 HVPZT-Piezoverstärker-Modul, 10 bis 1000 V, OEM-Version	PZ210E User Manual
E-464.00 HVPZT-Piezoverstärker, 3 Kanäle	PZ176D Benutzerhandbuch
E-481.00 Hochleistungs-Piezoverstärker / Controller	PZ170E User Manual
E-482.00 PICA Hochleistungs-Piezoverstärker / Controller	PZ236E User Manual
E-500 Modularer Piezocontroller	PZ62E User Manual

### 1.5 Handbücher herunterladen

### **INFORMATION**

Wenn ein Handbuch fehlt oder Probleme beim Herunterladen auftreten:

Wenden Sie sich an unseren Kundendienst (S. 43).

#### Handbücher herunterladen

- 1. Öffnen Sie die Website www.pi.de.
- 2. Suchen Sie auf der Website nach der Produktnummer (z. B. P-21x).
- 3. Um die Produktdetailseite zu öffnen, wählen Sie in den Suchergebnissen das Produkt.
- 4. Wählen Sie Downloads.
  - Die Handbücher werden unter **Dokumentation** angezeigt. Softwarehandbücher werden unter **Allgemeine Software-Dokumentation** angezeigt.
- 5. Wählen Sie für das gewünschte Handbuch HINZUFÜGEN und dann ANFORDERN.
- Füllen Sie das Anfrageformular aus und wählen Sie ANFRAGE SENDEN.
   Der Download-Link wird an die eingegebene E-Mail-Adresse gesendet.



### 2 Sicherheit

### In diesem Kapitel

Bestimmungsgemäße Verwendung	. 5
Allgemeine Sicherheitshinweise	
Organisatorische Maßnahmen	

### 2.1 Bestimmungsgemäße Verwendung

Der P-21x ist ein Laborgerät im Sinne der DIN EN 61010-1. Er ist für die Verwendung in Innenräumen und in einer Umgebung vorgesehen, die frei von Schmutz, Öl und Schmiermitteln ist

Entsprechend seiner Bauart ist der P-21x für folgende Anwendungen vorgesehen:

- Positionierung großer Lasten; siehe "Spezifikationen" (S. 45)
- Dynamische Positionierung
- Schwingungsdämpfung
- Krafterzeugung

Die Bewegung erfolgt in einer Achse.

Die Spezifikationen des P-21x gelten für die Montage mit vertikaler Ausrichtung der Bewegungsachse. Die Montage mit horizontal ausgerichteter Bewegungsachse wird nicht empfohlen.

Die bestimmungsgemäße Verwendung des P-21x ist nur in komplett montiertem und angeschlossenem Zustand und nur in Verbindung mit geeigneter Steuer- oder Regelelektronik (S. 14) möglich, die von PI angeboten wird. Die Elektronik ist nicht im Lieferumfang des P-21x enthalten.

Die Elektronik muss die benötigten Betriebsspannungen bereitstellen. Außerdem muss sie in der Lage sein, die Signale der Positionssensoren auszulesen und weiterzuverarbeiten, damit die Positionsregelung einwandfrei funktioniert.



### 2.2 Allgemeine Sicherheitshinweise

Der P-21x ist nach dem Stand der Technik und den anerkannten sicherheitstechnischen Regeln gebaut. Bei unsachgemäßer Verwendung des P-21x können Benutzer gefährdet werden und/oder Schäden am P-21x entstehen.

- Benutzen Sie den P-21x nur bestimmungsgemäß und in technisch einwandfreiem 7ustand
- Lesen Sie das Benutzerhandbuch.
- Beseitigen Sie Störungen, die die Sicherheit beeinträchtigen können, umgehend.

Der Betreiber ist für den korrekten Einbau und Betrieb des P-21x verantwortlich.

Im Piezoaktor P-21x können Ladungen durch Temperaturschwankungen und Druckbelastungen entstehen. Nach dem Trennen von der Elektronik kann der Piezoaktor für einige Stunden aufgeladen bleiben. Das Berühren spannungsführender Teile des P-21x kann zum Tod durch Stromschlag oder zu schweren Verletzungen führen.

Öffnen Sie den P-21x nicht.

Bei fehlendem oder nicht ordnungsgemäß angeschlossenem Schutzleiter können im Falle eines Fehlers oder Defekts gefährliche Berührungsspannungen am P-21x entstehen. Wenn Berührungsspannungen vorhanden sind, kann das Berühren des P-21x zum Tod durch Stromschlag oder zu schweren Verletzungen führen.

- > Schließen Sie den P-21x vor Inbetriebnahme an einen Schutzleiter an (S. 25).
- Entfernen Sie den Schutzleiter **nicht** während des Betriebs.
- Wenn der Schutzleiter vorübergehend entfernt werden muss (z. B. bei Umbauten), schließen Sie den P-21x vor erneuter Inbetriebnahme wieder an den Schutzleiter an.

Mechanische Kräfte können den P-21x beschädigen oder dejustieren.

- ➤ Vermeiden Sie Stöße, die auf den P-21x einwirken.
- Lassen Sie den P-21x nicht fallen.
- Vermeiden Sie Drehmomente, Biegekräfte und Querkräfte am Kopfstück des P-21x.
- Überschreiten Sie nicht die maximal zulässigen Belastungen (S. 45).

### 2.3 Organisatorische Maßnahmen

#### Benutzerhandbuch

➤ Halten Sie dieses Benutzerhandbuch ständig am P-21x verfügbar.

Die aktuellen Versionen der Benutzerhandbücher stehen auf unserer Website zum Herunterladen (S. 3) bereit.



- Fügen Sie alle vom Hersteller bereitgestellten Informationen, z. B. Ergänzungen und Technical Notes, zum Benutzerhandbuch hinzu.
- Wenn Sie den P-21x an Dritte weitergeben, fügen Sie dieses Handbuch und alle sonstigen vom Hersteller bereitgestellten Informationen bei.
- Führen Sie Arbeiten grundsätzlich anhand des vollständigen Benutzerhandbuchs durch. Fehlende Informationen aufgrund eines unvollständigen Benutzerhandbuchs können zu schweren oder tödlichen Verletzungen sowie zu Sachschäden führen.
- Installieren und bedienen Sie den P-21x nur, nachdem Sie dieses Benutzerhandbuch gelesen und verstanden haben.

### Personalqualifikation

Nur autorisiertes und entsprechend qualifiziertes Personal darf den P-21x installieren, in Betrieb nehmen, bedienen, warten und reinigen.



# 3 Produktbeschreibung

### In diesem Kapitel

Modellübersicht	9
Produktansicht	
Lieferumfang	
Geeignete Elektronik	
Optionales Zubehör	
Technische Ausstattung	

### 3.1 Modellübersicht

### **INFORMATION**

Für die Piezoaktoren P-21x sind optionale Ausstattungen erhältlich, die bereits bei der Fertigung des P-21x integriert werden müssen (S. 15). Wenn ein Piezoaktor P-21x mit diesen Optionen bestellt wird, erhält er eine kundenspezifische Produktnummer (beginnt mit "P-21xK").

Dieses Handbuch gilt auch für alle Piezoaktoren, die aufgrund integrierter Optionen eine kundenspezifische Produktnummer haben.

#### Piezoaktoren ohne Sensor

Modell	Beschreibung
P-212.10	Vorgespannter Piezoaktor, 15 μm, 1000 V, 2000 N
P-212.20	Vorgespannter Piezoaktor, 30 μm, 1000 V, 2000 N
P-212.40	Vorgespannter Piezoaktor, 60 μm, 1000 V, 2000 N
P-212.80	Vorgespannter Piezoaktor, 120 μm, 1000 V, 2000 N
P-216.10	Vorgespannter Piezoaktor, 15 μm, 1000 V, 4500 N
P-216.20	Vorgespannter Piezoaktor, 30 μm, 1000 V, 4500 N
P-216.40	Vorgespannter Piezoaktor, 60 μm, 1000 V, 4500 N
P-216.80	Vorgespannter Piezoaktor, 120 μm, 1000 V, 4500 N
P-216.90	Vorgespannter Piezoaktor, 180 μm, 1000 V, 4500 N



### Piezoaktoren ohne Sensor, geeignet für Hochtemperaturbereich und Hochvakuum

Modell	Beschreibung
P-212.10V	Vorgespannter Piezoaktor, 15 μm, 1000 V, 2000 N, Hochtemperatur / Vakuum
P-212.20V	Vorgespannter Piezoaktor, 30 μm, 1000 V, 2000 N, Hochtemperatur / Vakuum
P-212.40V	Vorgespannter Piezoaktor, 60 μm, 1000 V, 2000 N, Hochtemperatur / Vakuum
P-212.80V	Vorgespannter Piezoaktor, 120 μm, 1000 V, 2000 N, Hochtemperatur / Vakuum
P-216.10V	Vorgespannter Piezoaktor, 15 μm, 1000 V, 4500 N, Hochtemperatur / Vakuum
P-216.20V	Vorgespannter Piezoaktor, 30 μm, 1000 V, 4500 N, Hochtemperatur / Vakuum
P-216.40V	Vorgespannter Piezoaktor, 60 μm, 1000 V, 4500 N, Hochtemperatur / Vakuum
P-216.80V	Vorgespannter Piezoaktor, 120 μm, 1000 V, 4500 N, Hochtemperatur / Vakuum
P-216.90V	Vorgespannter Piezoaktor, 180 μm, 1000 V, 4500 N, Hochtemperatur / Vakuum

### Piezoaktoren mit Sensor

Modell	Beschreibung
P-212.1S	Vorgespannter Piezoaktor, 15 μm, 1000 V, 2000 N, DMS
P-212.2S	Vorgespannter Piezoaktor, 30 μm, 1000 V, 2000 N, DMS
P-212.4S	Vorgespannter Piezoaktor, 60 μm, 1000 V, 2000 N, DMS
P-212.8S	Vorgespannter Piezoaktor, 120 μm, 1000 V, 2000 N, DMS
P-216.1S	Vorgespannter Piezoaktor, 15 μm, 1000 V, 4500 N, DMS
P-216.2S	Vorgespannter Piezoaktor, 30 μm, 1000 V, 4500 N, DMS
P-216.4S	Vorgespannter Piezoaktor, 60 μm, 1000 V, 4500 N, DMS
P-216.8S	Vorgespannter Piezoaktor, 120 μm, 1000 V, 4500 N, DMS
P-216.9S	Vorgespannter Piezoaktor, 180 μm, 1000 V, 4500 N, DMS

### Piezoaktoren mit Sensor, geeignet für Hochtemperaturbereich und Hochvakuum

Modell	Beschreibung
P-212.1SV	Vorgespannter Piezoaktor, 15 μm, 1000 V, 2000 N, DMS, Hochtemperatur / Vakuum
P-212.2SV	Vorgespannter Piezoaktor, 30 μm, 1000 V, 2000 N, DMS, Hochtemperatur / Vakuum
P-212.4SV	Vorgespannter Piezoaktor, 60 μm, 1000 V, 2000 N, DMS, Hochtemperatur / Vakuum
P-212.8SV	Vorgespannter Piezoaktor, 120 μm, 1000 V, 2000 N, DMS, Hochtemperatur / Vakuum



Modell	Beschreibung
P-216.1SV	Vorgespannter Piezoaktor, 15 μm, 1000 V, 4500 N, DMS, Hochtemperatur / Vakuum
P-216.2SV	Vorgespannter Piezoaktor, 30 μm, 1000 V, 4500 N, DMS, Hochtemperatur / Vakuum
P-216.4SV	Vorgespannter Piezoaktor, 60 μm, 1000 V, 4500 N, DMS, Hochtemperatur / Vakuum
P-216.8SV	Vorgespannter Piezoaktor, 120 μm, 1000 V, 4500 N, DMS, Hochtemperatur / Vakuum
P-216.9SV	Vorgespannter Piezoaktor, 180 μm, 1000 V, 4500 N, DMS, Hochtemperatur / Vakuum



### 3.2 Produktansicht

### 3.2.1 Überblick

Die Abbildung ist exemplarisch und kann von Ihrem Modell abweichen.



Abbildung 1: Exemplarische Produktansicht

- 1 Gehäuse, bestehend aus:
  - 1a: Fußstück mit Schlüsselfläche
  - 1b: Gehäuserohr
  - Hier nicht abgebildet: optionale Ein- und Ausgänge für
  - Spülluft, optionaler Wasserschutz
- 2 Kopfstück mit Schlüsselfläche und Innengewinde M5 (P-212) oder M6 (P-216)
- 3 Kabelabgang für Piezospannung Hier nicht abgebildet: Kabelabgänge für Sensoren
- 4 Schutzleiteranschluss

Pfeil: Positive Bewegungsrichtung des Kopfstücks



### 3.2.2 Produktbeschriftung

Beschriftung	Beschreibung
W.	DataMatrix-Code (Beispiel; enthält die Seriennummer)
P-216.40	Produktnummer (Beispiel), die Stellen nach dem Punkt kennzeichnen das Modell
123456789	Seriennummer (Beispiel), individuell für jeden P-21x
	Bedeutung der Stellen (Zählung von links): 1 = interne Information, 2 und 3 = Herstellungsjahr, 4 bis 9 = fortlaufende Nummer
PI	Herstellerlogo
$\triangle$	Warnzeichen "Handbuch beachten!"
<u> </u>	Altgeräteentsorgung (S. 57)
Country of origin: Germany	Herkunftsland
WWW.PI.WS	Herstelleradresse (Website)
CE	Konformitätszeichen CE
	Schutzleitersymbol, kennzeichnet den Schutzleiteranschluss des P-21x (S. 25)



Abbildung 2: P-21x: Warnzeichen "DANGER" auf Spannungsanschluss (mit aufgestecktem Kurzschlussstecker)

Warnzeichen "DANGER": Hinweis auf Stromschlaggefahr (S. 6)



### 3.3 Lieferumfang

Produktnr.	Beschreibung
P-21x	Piezoaktor gemäß Bestellung (S. 9)
000036450	Schraubensatz M4 Schutzerde, bestehend aus:
	■ 1 Flachkopfschraube mit Kreuzschlitz M4x8, ISO 7045
	■ 2 Sicherungsscheiben
	■ 2 Unterlegscheiben
P-202.01	Kurzschlussstecker für Hochvolt-Piezoaktoren
PZ246EK	Kurzanleitung "PICA Piezoaktoren 1000 V"

# 3.4 Geeignete Elektronik

Für den Betrieb eines P-21x benötigen Sie eine Elektronik. Die Auswahl des Geräts hängt von der Anwendung ab. Die folgende Tabelle listet die geeigneten Geräte auf.

Produktnr.	Beschreibung
E-421.00	Hochleistungs-Piezoverstärker-Modul, ohne Gehäuse, 1 Kanal, 1100 V Spannungshub, 550 W, integriertes Netzteil
E-470.20	Hochleistungs-Piezoverstärker, 1 Kanal, 1100 V Spannungshub, 550 W, Tischgerät
E-471.20	Hochleistungs-Piezoverstärker, 1 Kanal, 1100 V Spannungshub, 550 W, 19'', vorbereitet für Servocontroller und Display / PC-Schnittstelle
E-472.20	2-Kanal-Hochleistungs-Piezoverstärker, 1100 V Spannungshub, 550 W, 19"
E-462.00	HVPZT-Piezoverstärker, 10 bis 1000 V, Tischgerät
E-462.OE1	HVPZT-Piezoverstärker-Modul, 10 bis 1000 V, OEM-Version
E-464.00	HVPZT-Piezoverstärker, 3 Kanäle, 1100 V Spannungshub, Tischgerät
E-481.00	PICA Hochleistungs-Piezoverstärker / Controller mit Energierückgewinnung, 1100 V Spannungshub, 2000 W, 19"
E-482.00	PICA Hochleistungs-Piezoverstärker / Controller mit Energierückgewinnung, 1050 V, 6 A, 19''



Produktnr.	Beschreibung
E-500	Modularer Piezocontroller (Konfigurationsbeispiel)
	Hochvolt-Piezoverstärker für PICA HVPZT, 3 Kanäle, mit Rechnerschnittstelle und Display, bestehend aus:
	1 × E-500.00
	19"-Gehäuse für modulares Piezocontrollersystem, 1 bis 3 Kanäle
	3 × E-508.00
	HVPZT-Piezoverstärkermodul, 3 bis 1100 V, 1 Kanal
	1 × E-518.I3
	Schnittstellenmodul, 3 Kanäle, TCP/IP-, USB- und RS-232-Schnittstellen
	Optional als Hochvolt-Verstärker / Servocontroller zusätzlich mit:
	1 × E-509.S3
	Sensor- / Servocontroller-Modul, Dehnmessstreifen-Sensoren, 3 Kanäle

- Wenden Sie sich bei Bestellungen an den Kundendienst (S. 43).
- Berechnen Sie vor der Auswahl einer Elektronik den Strombedarf der Anwendung (S. 36).

### 3.5 Optionales Zubehör

Die Optionen P-177.50 und P-706.00 müssen aus fertigungstechnischen Gründen zusammen mit dem Piezoaktor P-21x bestellt werden. Piezoaktoren, die mit diesen Optionen ausgestattet sind, haben eine kundenspezifische Produktnummer (beginnt mit "P-21xK").

Produktnr.	Beschreibung
P-177.50	Temperatursensor PT1000 und Spülluftanschluss für PICA Hochvolt- Piezoaktoren (mit Controllern E-481 und E-482)
P-706.00	Spritzwassergeschütztes Gehäuse (IP64), für P-212 und P-216
P-176.B12	Kugelkopfstück, Kontaktfläche gehärtet und poliert, für P-212
P-176.F16	Flachkopfstück, Kontaktfläche gehärtet und poliert, für P-216
P-176.10	Magnetadapter für P-212
P-203.VA	Vakuumdurchführung für Hochvolt-Piezoaktoren, bis 10 <sup>-6</sup> hPa, 100 °C, bestehend aus:
	■ Vakuumdurchführung LEMO SJG.0B.701.CJA.1173
	■ Luftseitiges Kabel mit 2 LEMO-Steckern, 2 m
P-892.VA	Vakuumdurchführung DMS-Sensor, bis 10-6 hPa, 100 °C, bestehend aus:
	■ Vakuumdurchführung LEMO SWH.0S.304.CLLSV
	■ Luftseitiges Kabel mit 2 LEMO-Steckern, 2 m



Produktnr.	Beschreibung
P-899.VA	Vakuumdurchführung Temperatursensor, bis 10-6 hPa, 100 °C, bestehend aus:
	■ Vakuumdurchführung LEMO SWH.0S.303.CLLSV
	■ Luftseitiges Kabel mit 2 LEMO-Steckern, 2 m

Produktnr.	Beschreibung
P-203.01	Verlängerungskabel für PICA HVPZT-Aktoren, 1 m
P-203.02	Verlängerungskabel für PICA HVPZT-Aktoren, 2 m
P-203.03	Verlängerungskabel für PICA HVPZT-Aktoren, 3 m
P-203.05	Verlängerungskabel für PICA HVPZT-Aktoren, 5 m
P-203.10	Verlängerungskabel für PICA HVPZT-Aktoren, 10 m
P-203.15	Verlängerungskabel für PICA HVPZT-Aktoren, 15 m
Stecker: FGG.0B.701.CJA.1173; Kupplung: PHG.0B.701.CJL.1173	

Produktnr.	Beschreibung
P-892.01	Verlängerungskabel, für Dehnmessstreifen-Sensoren, LEMO-Stecker, 1 m
P-892.02	Verlängerungskabel, für Dehnmessstreifen-Sensoren, LEMO-Stecker, 2 m
P-892.03	Verlängerungskabel, für Dehnmessstreifen-Sensoren, LEMO-Stecker, 3 m
P-892.05	Verlängerungskabel, für Dehnmessstreifen-Sensoren, LEMO-Stecker, 5 m
P-892.10	Verlängerungskabel, für Dehnmessstreifen-Sensoren, LEMO-Stecker, 10 m
P-892.15	Verlängerungskabel, für Dehnmessstreifen-Sensoren, LEMO-Stecker, 15 m
Stecker: FFA.0S.304.CLAC32; Kupplung: PCA.0S.304.CLLC32	

Produktnr.	Beschreibung			
P-899.01	Verlängerungskabel für Temperatursensor, LEMO-Stecker, 1 m			
P-899.02	Verlängerungskabel für Temperatursensor, LEMO-Stecker, 2 m			
P-899.03	Verlängerungskabel für Temperatursensor, LEMO-Stecker, 3 m			
P-899.05	Verlängerungskabel für Temperatursensor, LEMO-Stecker, 5 m			
P-899.07	Verlängerungskabel für Temperatursensor, LEMO-Stecker, 7 m			
P-899.10	Verlängerungskabel für Temperatursensor, LEMO-Stecker, 10 m			
P-899.15	Verlängerungskabel für Temperatursensor, LEMO-Stecker, 15 m			
Stecker: FFA.0S.303.CLAC32; Kupplung: PCA.0S.303.CLLC32				



Wenden Sie sich bei Bestellungen an den Kundendienst (S. 43).

### 3.6 Technische Ausstattung

### 3.6.1 PICA Piezoaktoren

P-21x sind vorgespannte Höchstlast-Piezoaktoren für statische und dynamische Anwendungen. Sie bieten eine Ansprechzeit im Sub-Milllisekunden-Bereich und Sub-Nanometer-Auflösung.

Die Piezoaktoren bestehen aus einer reibungsfrei vorgespannten PICA Power Piezokeramik, die in ein Edelstahlgehäuse integriert ist. Durch die hohe Belastbarkeit und die interne Vorspannung sind sie ideal für Anwendungen wie die Präzisionsfertigung und die aktive Schwingungsdämpfung geeignet.

### 3.6.2 Dehnmessstreifen-Sensoren (DMS-Sensoren)

Dehnmessstreifen-Sensoren leiten die Positionsinformation aus ihrer Ausdehnung ab. Ein DMS-Sensor besteht aus einem elektrisch leitenden Film, dessen Widerstand sich mit der Dehnung ändert. DMS-Sensoren sind auf dem Aktor aufgebracht und messen dessen Auslenkung. Die Sensoren arbeiten in einer thermisch driftfreien Vollbrückenschaltung und sorgen damit für optimale Positionsstabilität im Nanometerbereich.



## 4 Auspacken

#### **HINWEIS**



#### Zerstörung des Piezoaktors durch zu schnelles Entladen!

Wenn der P-21x nicht an der Elektronik angeschlossen ist, müssen die Leitungen am Spannungsanschluss kurzgeschlossen sein, um ein Aufladen des Piezoaktors bei Temperaturschwankungen und Druckbelastungen zu vermeiden. Ungeeignetes Kurzschließen führt durch zu schnelles Entladen zu einer abrupten Kontraktion des Piezoaktors. Abrupte Kontraktion kann den Piezoaktor zerstören.

- Entfernen Sie den mitgelieferten Kurzschlussstecker nur vom Spannungsanschluss des Piezoaktors, wenn dies für Installation oder Betrieb erforderlich ist.
- Bewahren Sie den Kurzschlussstecker nach dem Entfernen in der Nähe des Piezoaktors auf.

Wenn der Kurzschlussstecker entfernt worden ist, gehen Sie wie folgt vor:

- 1. Entladen Sie den Piezoaktor (S. 37).
- 2. Schließen Sie den mitgelieferten Kurzschlussstecker an den Spannungsanschluss des entladenen Piezoaktors an. Schließen Sie den Piezoaktor nicht auf andere Weise kurz.



Abbildung 3: Spannungsanschluss des P-21x mit aufgestecktem Kurzschlussstecker

- 1 Spannungsanschluss des P-21x
- 2 Kurzschlussstecker P-202.01, im Lieferumfang



### **INFORMATION**

Beim Umgang mit der Vakuumversion des Piezoaktors muss auf entsprechende Sauberkeit geachtet werden. Bei PI werden alle Teile vor dem Zusammenbau gereinigt. Während der Montage und Kalibration wird mit puderfreien Handschuhen gearbeitet. Danach wird der Piezoaktor noch einmal per Wischreinigung gesäubert und doppelt in vakuumtaugliche Folie eingeschweißt.

- > Berühren Sie den Piezoaktor nur mit puderfreien Handschuhen.
- Wenn notwendig, säubern Sie den Piezoaktor per Wischreinigung nach dem Auspacken.
  - 1. Packen Sie den P-21x vorsichtig aus.
  - 2. Vergleichen Sie die erhaltene Lieferung mit dem Lieferumfang laut Vertrag und mit dem Lieferschein.
  - 3. Überprüfen Sie den Inhalt auf Anzeichen von Schäden. Bei Schäden oder fehlenden Teilen wenden Sie sich sofort an unseren Kundendienst (S. 43).
  - 4. Bewahren Sie das komplette Verpackungsmaterial auf für den Fall, dass das Produkt zurückgeschickt werden muss.



### 5 Installation

### In diesem Kapitel

Allgemeine Hinweise zur Installation	
P-21x an Schutzleiter anschließen	
P-21x befestigen	26
Optional: Kopfstück befestigen	
Last befestigen	
Optional: Spülluft anschließen	

### 5.1 Allgemeine Hinweise zur Installation

#### **HINWEIS**



#### Zerstörung des Piezoaktors durch zu schnelles Entladen!

Wenn der P-21x nicht an der Elektronik angeschlossen ist, müssen die Leitungen am Spannungsanschluss kurzgeschlossen sein, um ein Aufladen des Piezoaktors bei Temperaturschwankungen und Druckbelastungen zu vermeiden. Ungeeignetes Kurzschließen führt durch zu schnelles Entladen zu einer abrupten Kontraktion des Piezoaktors. Abrupte Kontraktion kann den Piezoaktor zerstören.

- Entfernen Sie den mitgelieferten Kurzschlussstecker nur vom Spannungsanschluss des Piezoaktors, wenn dies für Installation oder Betrieb erforderlich ist.
- > Bewahren Sie den Kurzschlussstecker nach dem Entfernen in der Nähe des Piezoaktors auf.

Wenn der Kurzschlussstecker entfernt worden ist, gehen Sie wie folgt vor:

- 1. Entladen Sie den Piezoaktor (S. 37).
- 2. Schließen Sie den mitgelieferten Kurzschlussstecker an den Spannungsanschluss des entladenen Piezoaktors an. Schließen Sie den Piezoaktor nicht auf andere Weise kurz.

#### **HINWEIS**



#### Zerstörung des Piezoaktors durch zu hohe Lasten!

Zu hohe Lasten können den P-21x zerstören.

➢ Überschreiten Sie nicht die maximale Druck-/ Zugbelastbarkeit gemäß den Spezifikationen (S. 45).



#### **HINWEIS**



#### Zerstörung des Piezoaktors durch mechanische Überlastung!

Drehmomente, Biegekräfte, Scherkräfte und Querkräfte können den Piezoaktor zerstören.

- Vermeiden Sie Biegekräfte und Querkräfte am Kopfstück des P-21x.
- ➤ Überschreiten Sie **nicht** das maximale Drehmoment und die maximale Scherbelastung am Kopfstück gemäß den Spezifikationen (S. 45).
- > Vermeiden Sie Drehmomente am Fußstück, wenn das Kopfstück fest eingespannt ist.
- Stellen Sie sicher, dass der Lastschwerpunkt des bewegten Systems auf der Bewegungsachse des Piezoaktors sitzt.
- Vermeiden Sie eine ungleichmäßige Lastverteilung durch geeignete Konstruktionen bzw. Führungselemente (z. B. Kugelkopfstücke oder Festkörpergelenksführungen).
- > Beachten Sie die Angaben zur Parallelität im Abschnitt "Abmessungen" (S. 50).
- Verschrauben Sie den Piezoaktor nicht fest an beiden Enden.

#### **HINWEIS**



### Schäden durch ungeeignete Kabel!

Ungeeignete Kabel können Schäden am P-21x und an der Elektronik verursachen.

Verwenden Sie für den Anschluss des P-21x an die Elektronik nur Kabel von PI.

#### **HINWEIS**



#### Erwärmung des P-21x während des Betriebs!

Die während des Betriebs des P-21x abgegebene Wärme kann Ihre Anwendung beeinträchtigen.

Installieren Sie den P-21x so, dass die Anwendung nicht durch die abgegebene Wärme beeinträchtigt wird.

### **INFORMATION**

Verlängerte Kabel können die Leistung des P-21x beeinflussen.

Verwenden Sie nur Verlängerungskabel von PI (S. 15).

### **INFORMATION**

Beim Umgang mit der Vakuumversion des Piezoaktors muss auf entsprechende Sauberkeit geachtet werden.

- > Berühren Sie den Piezoaktor nur mit puderfreien Handschuhen.
- Wenn notwendig, säubern Sie den Piezoaktor per Wischreinigung.

### **INFORMATION**



Das Ausfahren des Kopfstücks entspricht der positiven Bewegungsrichtung und ist proportional zur angelegten Betriebsspannung.

### Vermeidung von Montagefehlern

Piezoaktoren dürfen nur axial belastet werden. Die nachfolgenden Abbildungen sollen Ihnen helfen, Montagefehler zu vermeiden.

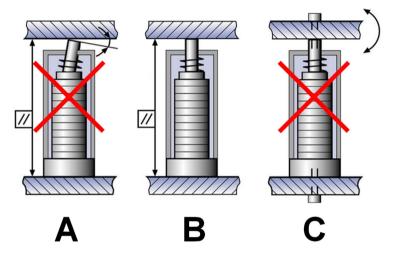


Abbildung 4: Kein festes Verschrauben an beiden Enden und keine Winkel

A: Falsch: Winkelfehler am Kopfstück B: Richtig: Axiale Belastung des Aktors

C: Falsch: Feste Verschraubung beider Enden des Aktors



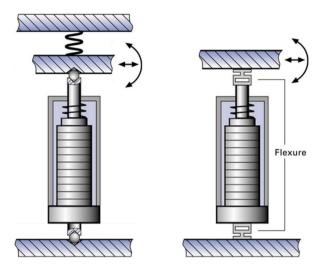


Abbildung 5: Kugelkopfstücke oder Festkörpergelenke (Flexures) zum Entkoppeln von lateralen Kräften und Biegekräften

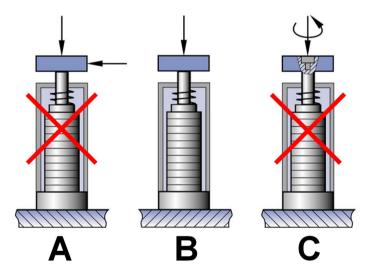


Abbildung 6: Keine lateralen Kräfte oder Drehmomente

A: Falsch: Scherkraft durch laterale KraftB: Richtig: Axiale Belastung des AktorsC: Falsch: Torsion durch Drehmoment



### 5.2 P-21x an Schutzleiter anschließen

### **INFORMATION**

> Beachten Sie die jeweils geltenden Normen für die Schutzleiterbefestigung.

### **INFORMATION**

Wenn in Ihrer Anwendung Vibrationen auftreten, sichern Sie die Schraubverbindung für den Schutzleiter zusätzlich auf geeignete Weise (z. B. mit leitfähigem Flüssigklebstoff) gegen selbstständiges Losdrehen.

Am P-21x befindet sich eine Bohrung M4 zur Schutzleiterbefestigung. Diese Bohrung ist mit dem Schutzleitersymbol gekennzeichnet. Die Lage der Bohrung ist in der Produktansicht (S. 12) dargestellt.

#### Voraussetzungen

- ✓ Sie haben die allgemeinen Hinweise zur Installation gelesen und verstanden (S. 21).
- ✓ Der P-21x ist **nicht** an der Elektronik angeschlossen.
- ✓ Der P-21x ist entladen (S. 37) und mit dem mitgelieferten Kurzschlussstecker (S. 14) kurzgeschlossen.

### Werkzeug und Zubehör

- Geeigneter Schutzleiter: Kabelquerschnitt ≥0,75 mm² und Schutzleiterwiderstand
   <0,1 Ω bei 25 A</li>
- Mitgelieferter Schraubensatz M4 Schutzerde (S. 14) für den Anschluss des Schutzleiters
- Geeigneter Schraubendreher



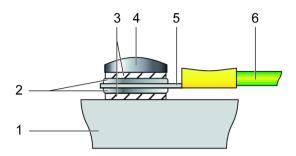


Abbildung 7: Montage des Schutzleiters (Profilansicht)

- 1 Fußstück des P-21x
- 2 Unterlegscheibe
- 3 Sicherungsscheibe
- 4 Schraube
- 5 Kabelschuh
- 6 Schutzleiter

#### P-21x an Schutzleiter anschließen

- 1. Wenn nötig, befestigen Sie einen geeigneten Kabelschuh am Schutzleiter.
- Befestigen Sie den Kabelschuh des Schutzleiters mit der Schraube M4 (einschließlich der Sicherungs- und Unterlegscheiben) am Schutzleiteranschluss des P-21x wie in der Profilansicht dargestellt.
- 3. Ziehen Sie die Schraube M4 mit einem Drehmoment von 1,2 Nm bis 1,5 Nm fest.
- 4. Stellen Sie sicher, dass der Übergangswiderstand an allen für die Schutzleitermontage relevanten Verbindungsstellen  $< 0.1 \Omega$  bei 25 A ist.

### 5.3 P-21x befestigen

### Voraussetzungen

- ✓ Sie haben die allgemeinen Hinweise zur Installation gelesen und verstanden (S. 21).
- ✓ Der P-21x ist entladen (S. 37) und mit dem mitgelieferten Kurzschlussstecker (S. 14) kurzgeschlossen.

#### Werkzeug und Zubehör

- Schraube M8 von geeigneter Länge; siehe "Abmessungen" (S. 50)
- Geeignetes Werkzeug zur Befestigung der Schraube
- Gabelschlüssel zum Fixieren des Fußstücks:
  - P-212: SW 15



P-216: SW 22

### P-21x befestigen

- 1. Fixieren Sie das Fußstück des P-21x: Setzen Sie einen passenden Gabelschlüssel an den Schlüsselflächen des Fußstücks an.
- 2. Befestigen Sie den P-21x mit einer Schraube M8 auf einer geeigneten Unterlage. Verwenden Sie hierfür die Montagebohrung M8 an der Unterseite des Fußstücks; siehe "Abmessungen" (S. 50).
- 3. Entfernen Sie den Gabelschlüssel vom Fußstück.

### 5.4 Optional: Kopfstück befestigen

### **INFORMATION**

Mit den optional erhältlichen Flach- oder Kugelkopfstücken (S. 15) lassen sich unterschiedliche mechanische Ankoppelungen an eine Last realisieren.

#### Voraussetzungen

- ✓ Sie haben die allgemeinen Hinweise zur Installation gelesen und verstanden (S. 21).
- ✓ Der P-21x ist entladen (S. 37) und mit dem mitgelieferten Kurzschlussstecker (S. 14) kurzgeschlossen.

### Werkzeug und Zubehör

- Optional erhältliches Flach- oder Kugelkopfstück (S. 15) zum Einschrauben
- Gabelschlüssel zum Fixieren des Kopfstücks des P-21x (S. 12):
  - P-212: SW 7
  - P-216: SW 8

### Flach- oder Kugelkopfstück befestigen

- 1. Fixieren Sie das Kopfstück des P-21x: Setzen Sie einen passenden Gabelschlüssel an den Schlüsselflächen des Kopfstücks an.
- 2. Schrauben Sie das Flach- oder Kugelkopfstück mit der Hand in die Montagebohrung des Kopfstücks des P-21x ein.
- 3. Entfernen Sie den Gabelschlüssel vom Kopfstück.



### 5.5 Last befestigen

#### Voraussetzungen

- ✓ Sie haben die allgemeinen Hinweise zur Installation gelesen und verstanden (S. 21).
- ✓ Der P-21x ist entladen (S. 37) und mit dem mitgelieferten Kurzschlussstecker (S. 14) kurzgeschlossen.

### Werkzeug und Zubehör

- Schraube von geeigneter Länge (S. 50):
  - P-212: M5
  - P-216: M6
- Geeigneter Schraubendreher
- Gabelschlüssel zum Fixieren des Kopfstücks des P-21x (S. 12):
  - P-212: SW 7
  - P-216: SW 8

### Last befestigen

- 1. Fixieren Sie das Kopfstück: Setzen Sie einen passenden Gabelschlüssel an den Schlüsselflächen des Kopfstücks an.
- 2. Befestigen Sie die Last mit einer passenden Schraube an der Montagebohrung im Kopfstück; siehe "Abmessungen" (S. 50).
- 3. Entfernen Sie den Gabelschlüssel vom Kopfstück.

### 5.6 Optional: Spülluft anschließen

#### **HINWEIS**



### Zerstörung des Piezoaktors durch zu schnelles Abkühlen!

Bei zu schnellem Abkühlen kann die resultierende thermomechanische Belastung den Piezoaktor zerstören.

> Schließen Sie Spülluft nur an den Piezoaktor an, wenn der Piezoaktor auf Raumtemperatur abgekühlt ist.

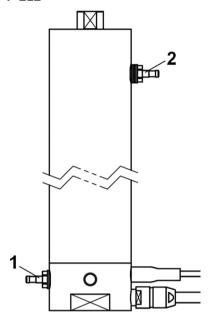
### **INFORMATION**

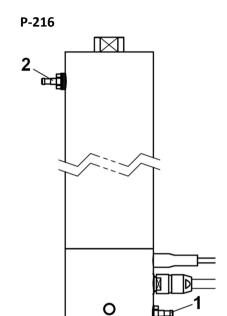
Der Piezoaktor kann mit Spülluft gekühlt werden, wenn der P-21x mit der Option "Temperatursensor PT 1000 und Spülluftanschluss für PICA Hochvolt-Piezoaktoren" (P-177.50) bestellt wurde (S. 15).



### Spülluftanschluss bei Option P-177.50

P-212





- 1 Eingang für Spülluft, Stecknippel M3-PK-2
- 2 Ausgang für Spülluft, Stecknippel M3-PK-2

### Voraussetzungen

- ✓ Sie haben die allgemeinen Hinweise zur Installation gelesen und verstanden (S. 21).
- ✓ Der P-21x ist entladen (S. 37) und mit dem mitgelieferten Kurzschlussstecker (S. 14) kurzgeschlossen.

### Werkzeug und Zubehör

- Schläuche für Zuführen und Abführen der Spülluft, geeignet für Stecknippel M3-PK-2
- Geeignete Spülluft:

Die Anforderungen an die Spülluftqualität können generell durch Verwendung von Druckluft nach ISO 8573-1:2010 erfüllt werden.

Partikel: Klasse 2

Feuchtigkeit: Klasse 4 (Temperatur mindestens 3 °C über dem Taupunkt)

Restölgehalt: Klasse 1 (<0,01 mg/m³, gemessen bei 1 bar und 20 °C)

Der Druck in der Spülluftzufuhr sollte zwischen 0,5 bar und 1 bar liegen.



### Spülluft anschließen

- 1. Stellen Sie sicher, dass der Piezoaktor auf Raumtemperatur abgekühlt ist.
- 2. Schließen Sie die Spülluft an:
  - Stecken Sie den Schlauch für das Zuführen der Spülluft auf den entsprechenden Stecknippel am P-21x auf (siehe Abbildung oben).
  - Stecken Sie den Schlauch für das Abführen der Spülluft auf den entsprechenden Stecknippel am P-21x auf (siehe Abbildung oben).



### 6 Inbetriebnahme und Betrieb

### In diesem Kapitel

Allgemeine Hinweise zu Inbetriebnahme und Betrieb	. 31
Betriebsparameter ermitteln	34
P-21x betreiben	. 37
P-21x entladen	. 37

### 6.1 Allgemeine Hinweise zu Inbetriebnahme und Betrieb

#### **GEFAHR**



### Stromschlaggefahr bei fehlendem Schutzleiter!

Bei fehlendem oder nicht ordnungsgemäß angeschlossenem Schutzleiter können im Falle eines Fehlers oder Defekts gefährliche Berührungsspannungen am P-21x entstehen. Wenn Berührungsspannungen vorhanden sind, kann das Berühren des P-21x zum Tod durch Stromschlag oder zu schweren Verletzungen führen.

- Schließen Sie den P-21x vor Inbetriebnahme an einen Schutzleiter an (S. 25).
- > Entfernen Sie den Schutzleiter nicht während des Betriebs.
- Wenn der Schutzleiter vorübergehend entfernt werden muss (z. B. bei Umbauten), schließen Sie den P-21x vor erneuter Inbetriebnahme wieder an den Schutzleiter an.

### **VORSICHT**



#### Verbrennung durch heiße Oberfläche!

Im Betrieb kann sich die Oberfläche des P-21x erhitzen. Das Berühren des P-21x kann zu leichten Verletzungen durch Verbrennung führen.

- ➤ Kühlen Sie den P-21x z. B. mit Spülluft (S. 28) so, dass die Temperatur seiner Oberfläche 65 °C **nicht** übersteigt.
- Wenn eine ausreichende Kühlung nicht möglich ist: Stellen Sie sicher, dass der heiße P-21x nicht berührt werden kann.
- Wenn eine ausreichende Kühlung und ein Berührschutz nicht möglich sind: Kennzeichnen Sie den Gefahrenbereich gemäß den gesetzlichen Vorschriften.



#### **HINWEIS**



#### Zerstörung des Piezoaktors durch elektrische Überschläge!

Der Einsatz des P-21x in Umgebungen, die die elektrische Leitfähigkeit erhöhen, kann zur Zerstörung des Piezoaktors durch elektrische Überschläge führen. Elektrische Überschläge können durch Feuchtigkeit, hohe Luftfeuchtigkeit, Flüssigkeiten und leitende Materialien (z. B. Metallstaub) hervorgerufen werden. Darüber hinaus können in bestimmten Luftdruckbereichen aufgrund der erhöhten Leitfähigkeit der Luft elektrische Überschläge auftreten.

- Vermeiden Sie den Betrieb des P-21x in Umgebungen, die die elektrische Leitfähigkeit erhöhen können.
- ➤ Betreiben Sie den P-21x nur innerhalb der zulässigen Umgebungsbedingungen und Klassifizierungen (S. 49).
- Bei Einsatz im Vakuum unter 100 hPa:
   Betreiben Sie den P-21x nicht während des Evakuierens oder Belüftens.

#### **HINWEIS**



### Zerstörung des Piezoaktors durch dynamische Kräfte!

Während des dynamischen Betriebs können dynamische Kräfte entstehen, die die Vorspannung des Piezoaktors aufheben. Durch den Betrieb ohne Vorspannung kann der Aktor zerstört werden.

- ➢ Überschreiten Sie nicht die maximale Druck-/ Zugbelastbarkeit gemäß den Spezifikationen
  (S. 45).
- ➤ Beachten Sie die Hinweise in "Betriebsparameter ermitteln" (S. 34).

#### **HINWEIS**



### Zerstörung des Piezoaktors durch zu hohe Betriebsfrequenz!

Eine zu hohe Betriebsfrequenz kann den Piezoaktor zerstören.

- Wählen Sie die Betriebsfrequenz so, dass die folgenden Bedingungen erfüllt sind:
  - Die Betriebsfrequenz beträgt maximal ein Drittel der Resonanzfrequenz:
    - Maximale Betriebsfrequenz des unbelasteten Piezoaktors siehe "Bemessungsdaten" (S. 47)
    - Maximale Betriebsfrequenz des belasteten Piezoaktors siehe "Maximale Betriebsfrequenz des belasteten Piezoaktors berechnen" (S. 35).
  - Die im Betrieb auftretenden dynamischen Kräfte überschreiten nicht die maximale Druck-/Zugbelastbarkeit des Piezoaktors. Siehe "Im dynamischen Betrieb auftretende Kräfte berechnen" (S. 36) und "Spezifikationen" (S. 45).



#### **HINWEIS**



#### Verringerte Lebensdauer des Piezoaktors durch dauerhaft hohe Spannung!

Das dauerhafte Anlegen einer hohen statischen Spannung an Piezoaktoren führt zu einer erheblichen Verringerung der Lebensdauer der Piezokeramik.

- ➤ Wenn der P-21x nicht benutzt wird, die Elektronik aber zur Gewährleistung der Temperaturstabilität eingeschaltet bleibt, entladen Sie den P-21x (S. 37).
- Wenn möglich: Begrenzen Sie im Dauerbetrieb die maximale Betriebsspannung auf 750 V.

#### **HINWEIS**



#### Zu hohe oder falsch angeschlossene Betriebsspannung!

Zu hohe oder falsch angeschlossene Betriebsspannung kann Schäden am P-21x verursachen.

- Verwenden Sie nur Controller/Treiber und Originalzubehör von PI für den Betrieb des P-21x.
- Überschreiten Sie nicht den Betriebsspannungsbereich (S. 47), der für den P-21x spezifiziert ist.
- ➤ Betreiben Sie den P-21x nur, wenn die Betriebsspannung ordnungsgemäß angeschlossen ist; siehe "Pinbelegung" (S. 54).

#### **HINWEIS**



#### Zerstörung des Piezoaktors durch Überhitzen!

Überhitzen kann den Piezoaktor zerstören.

- Kühlen Sie den Piezoaktor z. B. mit Spülluft (S. 28).
- Überwachen Sie die Temperatur des Piezoaktors mit einem Temperatursensor (S. 15).
- ▶ Passen Sie Betriebsspannung, Betriebsfrequenz und/oder Betriebsdauer so an, dass die maximale Betriebstemperatur des Piezoaktors nicht überschritten wird, siehe "Umgebungsbedingungen und Klassifizierungen" (S. 49), "Bemessungsdaten" (S. 47) und "Betriebsparameter ermitteln" (S. 34).

#### HINWEIS



#### **Unkontrollierte Schwingungen!**

Schwingungen können den P-21x irreparabel beschädigen. Schwingungen machen sich durch ein Summen bemerkbar und können folgende Ursachen haben:

- Wechselnde Last und/oder Dynamik erfordert die Anpassung der Regelparameter.
- Der P-21x wird nahe seiner Resonanzfrequenz oder mit zu hoher Betriebsfrequenz betrieben.

Wenn Sie Schwingungen bemerken:

- Schalten Sie im geregelten Betrieb den Servomodus sofort aus.
- Stoppen Sie im ungeregelten Betrieb sofort den P-21x.



#### **INFORMATION**

Das Ausfahren des Kopfstücks entspricht der positiven Bewegungsrichtung und ist proportional zur angelegten Betriebsspannung.

### 6.2 Betriebsparameter ermitteln

### 6.2.1 Übersicht begrenzender Faktoren

Begrenzende Faktoren für den Betrieb des Piezoaktors:

Resonanzfrequenz:

Die Betriebsfrequenz darf ein Drittel der Resonanzfrequenz des Piezoaktors **nicht** überschreiten:

- Maximale Betriebsfrequenz des unbelasteten Piezoaktors siehe "Bemessungsdaten" (S. 47).
- Maximale Betriebsfrequenz des belasteten Piezoaktors siehe "Maximale Betriebsfrequenz des belasteten Piezoaktors berechnen" (S. 35).
- Maximale Druck-/Zugbelastbarkeit (S. 45):

Die Masse der zu bewegenden Last und die Betriebsfrequenz des Piezoaktors müssen so gewählt werden, dass die im Betrieb auftretenden dynamischen Kräfte die maximale Druck-/Zugbelastbarkeit des Piezoaktors nicht überschreiten. Siehe "Im dynamischen Betrieb auftretende Kräfte berechnen" (S. 36).

Maximal zulässige Betriebstemperatur des Piezoaktors (S. 49):

Je größer Betriebsfrequenz, Betriebsspannung (Spitze-Spitze) und Kapazität des Piezoaktors sind, umso größer ist die im Piezoaktor erzeugte thermische Leistung. Betriebsfrequenz, Betriebsspannung und Betriebsdauer müssen so gewählt werden, dass die maximal zulässige Betriebstemperatur des Piezoaktors **nicht** überschritten wird. Für die maximal zulässige Betriebsfrequenz ohne Kühlung siehe Spalte B der Tabelle in "Bemessungsdaten" (S. 47).

Bei Einsatz von Kühlungsmaßnahmen (S. 28) erhöhen sich die Grenzwerte für Betriebsfrequenz, Betriebsspannung und Betriebsdauer. Durch Einsatz eines Temperatursensors (S. 15) kann das Überhitzen des Piezoaktors vermieden werden.

### Spitzen- und Dauerausgangsstrom der verwendeten Elektronik (S. 14):

Die verwendete Elektronik muss so gewählt werden, dass sie die folgenden Voraussetzungen erfüllt:

 Die Elektronik kann die benötigten Ströme bereitstellen. Siehe "Strombedarf für Sinusbetrieb berechnen" (S. 36).



 Der Ausgangsstrom der Elektronik überschreitet nicht die maximale Leistungsaufnahme des Piezoaktors. Siehe "Bemessungsdaten" (S. 47).

### 6.2.2 Effektive Masse berechnen

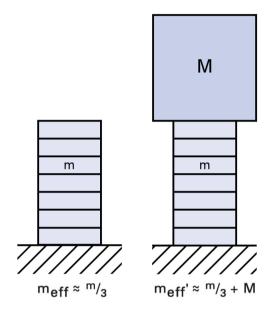


Abbildung 8: Berechnung der effektiven Masse eines einseitig eingespannten Piezostapelaktors ohne Last (links) und mit zusätzlicher Last (rechts).

- 1. Entnehmen Sie die Masse m Ihres Piezoaktors der Datentabelle (S. 45).
- 2. Ermitteln Sie die zusätzliche Last M.
- 3. Berechnen Sie die effektive Masse  $m_{eff}$  des unbelasteten Piezoaktors und  $m_{eff}$  des belasteten Piezoaktors mit den Formeln in der Abbildung oben.

### 6.2.3 Maximale Betriebsfrequenz des belasteten Piezoaktors berechnen

### **INFORMATION**

In der nachfolgenden Berechnung wird die maximal zulässige Betriebstemperatur des Piezoaktors **nicht** berücksichtigt. Beim Betrieb ohne Kühlung wird die maximale Betriebstemperatur möglicherweise bereits überschritten, wenn die Betriebsfrequenz noch unterhalb des nachfolgend berechneten Grenzwerts liegt.

Für die maximal zulässige Betriebsfrequenz ohne Kühlung siehe Spalte B der Tabelle in "Bemessungsdaten" (S. 47).



1. Berechnen Sie die Resonanzfrequenz des belasteten Piezoaktors mit folgender Formel:

$$f_0' = f_0 \sqrt{\frac{m_{\text{eff}}}{m_{\text{eff}}}}$$

f<sub>0</sub>' = Resonanzfrequenz des belasteten Piezoaktors [Hz]

 $f_0$  = Resonanzfrequenz des unbelasteten Piezoaktors [Hz]; siehe "Datentabelle" (S. 45).

m<sub>eff</sub> = effektive Masse; ca. 1/3 der Masse des Piezoaktors [kg]

m<sub>eff</sub>' = effektive Masse m<sub>eff</sub> + zusätzliche Last M [kg]

Siehe auch "Effektive Masse berechnen" (S. 35).

Berechnen Sie die maximale Betriebsfrequenz des belasteten Piezoaktors mit folgender Formel:

$$f_{max} = f_0'/3$$

f<sub>max</sub> = maximale Betriebsfrequenz des belasteten Piezoaktors [Hz]

f<sub>0</sub>' = Resonanzfrequenz des belasteten Piezoaktors [Hz]

### 6.2.4 Im dynamischen Betrieb auftretende Kräfte berechnen

Berechnen Sie die dynamischen Kräfte, die bei Sinusbetrieb mit der Frequenz f auf den Piezoaktor wirken, mit folgender Formel:

$$F_{dyn} \approx \pm 4\pi^2 \cdot m_{eff}' \left(\frac{\Delta L}{2}\right) f^2$$

F<sub>dyn</sub> = dynamische Kraft [N]

 $m_{eff}'$  = effektive Masse  $m_{eff}$  (ca. 1/3 der Masse des Piezoaktors) + zusätzliche Last M [kg], siehe auch "Effektive Masse berechnen" (S. 35)

 $\Delta L = Auslenkung in der Anwendung (Spitze-Spitze) [m]$ 

f = Frequenz [Hz]

**Beispiel:** Die dynamischen Kräfte bei 1000 Hz, 2  $\mu$ m Auslenkung (Spitze-Spitze) und 1 kg effektiver Masse betragen ungefähr  $\pm 40$  N.

#### 6.2.5 Strombedarf für Sinusbetrieb berechnen

Berechnen Sie den Dauerstrombedarf für den Sinusbetrieb mit folgender Formel:

$$I_a \approx f \cdot C \cdot U_{p-p}$$

> Berechnen Sie den Spitzenstrombedarf für den Sinusbetrieb mit folgender Formel:

$$I_{\text{max}} \approx f \cdot \pi \cdot C \cdot U_{p-p}$$



Variable	Beschreibung	Hinweise
la	Erforderlicher Dauerstrom des Verstärkers (Source / Sink) [A]	Es ist entscheidend, dass das Netzteil genügend Strom liefern kann.
I <sub>max</sub> Erforderlicher Spitzenstrom des Verstärkers (Source / Sink) [A]		Der zur Verfügung gestellte Spitzenstrom hängt von der internen Speicherkapazität des Verstärkers ab.
f	Betriebsfrequenz [Hz]	Details zur Betriebsfrequenz siehe "Übersicht begrenzender Faktoren" (S. 34).
С	Kapazität des Piezoaktors [F (= As/V)]  Siehe "Datentabell Kleinsignalkapazitä Für Großsignalbed Sicherheitsfaktor v Kleinsignalkapazitä	
U <sub>p-p</sub>	Betriebsspannung (Spitze-Spitze) [V]	Spannungsdifferenz zwischen positiver und negativer Spitzenspannung

### 6.3 P-21x betreiben

### Voraussetzungen

- ✓ Sie haben die allgemeinen Hinweise zu Inbetriebnahme und Betrieb gelesen und verstanden (S. 31).
- ✓ Sie haben die Betriebsparameter für Ihre Anwendung ermittelt (S. 34).
- ✓ Sie haben den P-21x korrekt installiert (S. 21).
- ✓ Sie haben eine geeignete Elektronik bereitgestellt, die die benötigten Ströme liefern kann (S. 36).
- ✓ Sie haben das Benutzerhandbuch der verwendeten Elektronik gelesen und verstanden.

#### P-21x betreiben

Folgen Sie für das Anschließen, die Inbetriebnahme und den Betrieb des P-21x den Anleitungen im Handbuch der verwendeten Elektronik (S. 14).

### 6.4 P-21x entladen

Der P-21x muss in folgenden Fällen entladen werden:

 Wenn der P-21x nicht benutzt wird, die Elektronik aber zur Gewährleistung der Temperaturstabilität eingeschaltet bleibt



- Vor Demontage (z. B. vor Reinigung und Transport des P-21x) sowie bei Umbauten
- Wenn der P-21x mit dem mitgelieferten Kurzschlussstecker (S. 14) kurzgeschlossen werden soll

### Voraussetzungen

✓ Sie haben die allgemeinen Hinweise zur Installation gelesen und verstanden (S. 21).

### Werkzeug und Zubehör

Elektronik von PI (S. 14)

### An der Elektronik angeschlossenen P-21x entladen

Im geregelten Betrieb:

- 1. Schalten Sie an der Elektronik den Servomodus aus.
- 2. Stellen Sie an der Elektronik die Piezospannung auf 0 V ein.

Im ungeregelten Betrieb:

> Stellen Sie an der Elektronik die Piezospannung auf 0 V ein.

### P-21x entladen, der nicht an der Elektronik angeschlossenen ist

Schließen Sie den Spannungsanschluss des Piezoaktors an die ausgeschaltete Elektronik von PI an.



## 7 Wartung

### In diesem Kapitel

Allgemeine Hinweise zur Wartung	39
P-21x reinigen	39

### 7.1 Allgemeine Hinweise zur Wartung

Der P-21x ist wartungsfrei.

### 7.2 P-21x reinigen

### **HINWEIS**



### Zerstörung des Piezoaktors durch elektrische Überschläge!

Das Eindringen von Flüssigkeit in das Gehäuse des Piezoaktors kann zur Zerstörung des Piezoaktors durch elektrische Überschläge führen.

Vor dem Reinigen des P-21x:

- 1. Entladen Sie den P-21x (S. 37).
- 2. Trennen Sie den Spannungsanschluss des P-21x von der Elektronik.
- 3. Verbinden Sie den Spannungsanschluss des P-21x mit dem mitgelieferten Kurzschlussstecker (S. 19).

#### **HINWEIS**



### Schäden durch Ultraschallreinigung!

Ultraschallreinigung kann den P-21x beschädigen.

Führen Sie keine Ultraschallreinigung durch.

### Voraussetzungen

- ✓ Der P-21x ist **nicht** an der Elektronik angeschlossen.
- ✓ Der P-21x ist entladen (S. 37) und mit dem mitgelieferten Kurzschlussstecker (S. 14) kurzgeschlossen.



### P-21x reinigen

Nur wenn der Piezoaktor nicht im Vakuum eingesetzt wird:

➤ Wenn notwendig, reinigen Sie die Oberflächen des P-21x mit einem Tuch, das leicht mit einem milden Reinigungs- oder Desinfektionsmittel (z. B. Isopropanol) angefeuchtet wurde.

Wenn der Piezoaktor im Vakuum eingesetzt wird:

- > Berühren Sie den Piezoaktor nur mit puderfreien Handschuhen.
- > Wenn notwendig, säubern Sie den Piezoaktor per Wischreinigung.



# 8 Störungsbehebung

Störung	Mögliche Ursachen	Behebung
Keine oder eingeschränkte	Kabel nicht korrekt angeschlossen	Prüfen Sie die Kabelanschlüsse.
Bewegung	Zu hohe Last	<ul> <li>Überschreiten Sie nicht die maximale Druck-/</li> <li>Zugbelastbarkeit gemäß den Spezifikationen</li> <li>(S. 45).</li> </ul>
	Elektronik E-481 oder E-482 von PI hat wegen Überhitzung des Piezoaktors den Spannungsausgang deaktiviert	<ul> <li>Wenn der Piezoaktor mit der Option</li> <li>"Temperatursensor PT1000 und Spülluftanschluss für PICA Hochvolt-Piezoaktoren" ausgestattet ist (S. 15), werten die Elektroniken E-481 und E-482 das Signal des Temperatursensors aus.</li> <li>1. Schalten Sie die Elektronik ab.</li> <li>2. Warten Sie einige Minuten, bis sich der Piezoaktor ausreichend abgekühlt hat.</li> <li>3. Schalten Sie die Elektronik wieder ein.</li> <li>Vorbeugende Maßnahmen:</li> <li>Verringern Sie Betriebsspannung, Betriebsfrequenz und/oder Betriebsdauer.</li> <li>Kühlen Sie den Piezoaktor.</li> </ul>
	Nullpunktverschiebung des Positionssensors aus folgenden Gründen:  Belastung in Bewegungsrichtun g  Umgebungs-/Betriebstemperatu r des Piezoaktors liegt weit oberoder unterhalb der Kalibrationstemper atur (21 °C bis 24 °C)	Führen Sie einen Nullpunktabgleich des Sensors durch (siehe Benutzerhandbuch der verwendeten Elektronik).
	Piezoaktor ist wegen Überhitzung depolarisiert	<ul><li>Wenden Sie sich an unseren Kundendienst (S. 43).</li></ul>



Störung	Mögliche Ursachen	Behebung
Verringerte Genauigkeit	P-21x oder Controller wurde ausgetauscht	Führen Sie eine Neukalibrierung der Achsenauslenkung durch (siehe Controller-Handbuch) oder wenden Sie sich an unseren Kundendienst (S. 43).
	Achsen wurden beim Anschließen vertauscht	<ul> <li>Bei kalibrierten Systemen:</li> <li>Beachten Sie beim Anschließen mehrerer</li> <li>Piezoaktoren an einen Mehrkanal-Controller die</li> <li>Zuordnung der Achsen. Diese Zuordnung geht</li> <li>aus Aufklebern auf den Geräten hervor.</li> </ul>
Piezoaktor beginnt zu schwingen oder positioniert ungenau	Regelparameter falsch eingestellt, da z. B. die Last geändert wurde	<ol> <li>Schalten Sie den Servomodus der betreffenden Achsen unverzüglich aus.</li> <li>Prüfen Sie die Einstellungen der Regelparameter am Controller.</li> <li>Passen Sie die Regelparameter am Controller entsprechend der Laständerung an.</li> </ol>
	Betrieb mit zu hoher Frequenz	<ul> <li>Betreiben Sie den Piezoaktor mit maximal einem Drittel der Resonanzfrequenz.</li> <li>Maximale Betriebsfrequenz des unbelasteten Piezoaktors siehe "Bemessungsdaten" (S. 47).</li> <li>Maximale Betriebsfrequenz des belasteten Piezoaktors siehe "Maximale Betriebsfrequenz des belasteten Piezoaktors berechnen" (S. 35).</li> </ul>

Wenn die Störung Ihres Systems nicht in der Tabelle angeführt ist oder wenn sie nicht wie beschrieben behoben werden kann, kontaktieren Sie unseren Kundendienst (S. 43).



### 9 Kundendienst

Wenden Sie sich bei Fragen und Bestellungen an Ihre PI-Vertretung oder schreiben Sie uns eine E-Mail (service@pi.de).

- Geben Sie bei Fragen zu Ihrem System folgende Systeminformationen an:
  - Produkt- und Seriennummern von allen Produkten im System
  - Firmwareversion des Controllers (sofern vorhanden)
  - Version des Treibers oder der Software (sofern vorhanden)
  - PC-Betriebssystem (sofern vorhanden)
- Wenn möglich: Fertigen Sie Fotografien oder Videoaufnahmen Ihres Systems an, die Sie unserem Kundendienst auf Anfrage senden können.

Die aktuellen Versionen der Benutzerhandbücher stehen auf unserer Website zum Herunterladen (S. 3) bereit.



## 10 Technische Daten

Änderungen vorbehalten. Die aktuellen Produktspezifikationen finden Sie auf der Seite des Produkts unter www.pi.de (https://www.pi.de).

## In diesem Kapitel

Spezifikationen	45
Abmessungen	50
Pinbelegung	54

## 10.1 Spezifikationen

### 10.1.1 Datentabelle

	P-212.1S	P-212.2S	P-212.4S	P-212.8S	Einheit	Toleranz
Betriebsspannungsbereich	0 bis 1000	0 bis 1000	0 bis 1000	0 bis 1000	V	
Bewegung und Positionieren						
Stellweg, geregelt	15	30	60	120	μm	
Auflösung, geregelt	0,3	0,6	1,2	2,4	nm	typ.
Auflösung, ungeregelt	0,15	0,3	0,6	1,2	nm	typ.
Linearitätsabweichung	0,2	0,2	0,2	0,2	%	typ.
Mechanische Eigenschaften						
Stat. Großsignalsteifigkeit in Stellrichtung*	90	60	34	18	N/μm	±20 %
Resonanzfrequenz unbelastet	17	12	7	4,5	kHz	±20 %
Druck-/ Zugbelastbarkeit in Stellrichtung	2000 / 300	2000 / 300	2000 / 300	2000 / 300	N	max.
Scherbelastung	15	10	10	10	N	max.
Drehmoment am Kopfstück	0,5	0,5	0,5	0,5	Nm	max.
Antriebseigenschaften						
Piezokeramik	PICA Power	PICA Power	PICA Power	PICA Power		
Elektrische Kapazität	47	90	180	370	nF	±20 %
Anschlüsse und Umgebung						
Betriebstemperaturbereich	-40 bis 80	-40 bis 80	-40 bis 80	-40 bis 80	°C	
Masse	110	120	150	210	g	±5 %
Empfohlene Elektroniken	E-462, E-464,	E-462, E-464,	E-462, E-464,	E-462, E-464,		



E-470, E-472,	E-470, E-472,	E-470, E-472,	E-470, E-472,
E-421, E-481,	E-421, E-481,	E-421, E-481,	E-421, E-481,
E-482, E-508	E-482, E-508	E-482, E-508	E-482, E-508

<sup>\*</sup> Dynamische Kleinsignalsteifigkeit ca. 50 % höher.

Die Auflösung des Systems wird nur vom Rauschen des Verstärkers und der Messtechnik begrenzt, da PI-Piezoaktoren reibungsfrei arbeiten.

Im Dauerbetrieb sollte die Betriebsspannung 750 V nicht überschreiten.

Versionen ohne Sensor sind unter den Bestellnummern P-212.x0 und P-212.x0V erhältlich.

Vakuumversionen sind unter den Bestellnummern P-212.xxV erhältlich.

Die Spezifikationen von Vakuumversionen können abweichen.

	P-216.1S	P-216.2S	P-216.4S	P-216.8S	P-216.9S	Einheit	Toleranz
Betriebsspannungsbereich	0 bis 1000	V					
Bewegung und Positionieren							
Stellweg, geregelt	15	30	60	120	180	μm	
Auflösung, geregelt	0,3	0,6	1,2	2,4	3,6	nm	typ.
Auflösung, ungeregelt	0,15	0,3	0,6	1,2	1,8	nm	typ.
Linearitätsabweichung	0,2	0,2	0,2	0,2	0,2	%	typ.
Mechanische Eigenschaften							
Stat. Großsignalsteifigkeit in Stellrichtung*	210	140	80	50	32	N/μm	±20 %
Resonanzfrequenz unbelastet	17	12	7	4,5	3	kHz	±20 %
Druck-/ Zugbelastbarkeit in Stellrichtung	4500 / 500	N	max.				
Scherbelastung	60	36	23	23	23	N	max.
Drehmoment am Kopfstück	1	1	1	1	1	Nm	max.
Antriebseigenschaften							
Piezokeramik	PICA Power	PICA Power	PICA Power	PICA Power	PICA Power		
Elektrische Kapazität	130	250	500	1000	1500	nF	±20 %
Anschlüsse und Umgebung							
Betriebstemperaturbereich	-40 bis	°C					
Masse	170	200	250	370	480	g	±5 %
Empfohlene Elektroniken	E-462, E-464, E-470 • E-472 • E-421,						



E-481,	E-481,	E-481,	E-481,	E-481,
E-482,	E-482,	E-482,	E-482,	E-482,
E-508	E-508	E-508	E-508	E-508

<sup>\*</sup> Dynamische Kleinsignalsteifigkeit ca. 50 % höher.

Die Auflösung des Systems wird nur vom Rauschen des Verstärkers und der Messtechnik begrenzt, da PI-Piezoaktoren reibungsfrei arbeiten.

Im Dauerbetrieb sollte die Betriebsspannung 750 V nicht überschreiten.

Versionen ohne Sensor sind unter den Bestellnummern P-216.x0 und P-216.x0V erhältlich.

Vakuumversionen sind unter den Bestellnummern P-216.xxV erhältlich.

Die Spezifikationen von Vakuumversionen können abweichen.

### 10.1.2 Bemessungsdaten

P-21x Piezoaktoren sind für die Betriebsgrößen in der nachfolgenden Tabelle ausgelegt.

Die zulässigen Maximalwerte beziehen sich auf den Betrieb mit einem Sinussignal. Falls Sie den Piezoaktor mit einem Rechtecksignal bei hoher Frequenz betreiben wollen, wenden Sie sich an unseren Kundendienst (S. 43).

### Zusatzinformationen zur Bemessungsdatentabelle

- Maximale Betriebsfrequenz ohne Last und ohne Berücksichtigung thermischer Aspekte,
   Spalte A:
  - Der Wert entspricht ungefähr einem Drittel der Resonanzfrequenz des unbelasteten Piezoaktors. Weitere Beschränkungen siehe "Übersicht begrenzender Faktoren" (S. 34).
- Maximale Betriebsfrequenz ohne Last, mit Berücksichtigung thermischer Aspekte, Spalte B:
  - Um ein Überschreiten der maximal zulässigen Betriebstemperatur zu vermeiden, darf bei einer Betriebsspannung von **1000 V Spitze-Spitze** der unbelastete, **ungekühlte** Piezoaktor maximal mit dieser Betriebsfrequenz betrieben werden. Bei kleineren Amplituden der Betriebsspannung und/oder Einsatz von Kühlungsmaßnahmen sind höhere Betriebsfrequenzen möglich. Weitere Beschränkungen siehe "Übersicht begrenzender Faktoren" (S. 34).
- Maximale Leistungsaufnahme:
  - Der Wert entspricht der Leistungsaufnahme des unbelasteten, ungekühlten Piezoaktors, der bei einer Betriebsspannung von **1000 V Spitze-Spitze** mit der Betriebsfrequenz aus Spalte B dieser Tabelle betrieben wird.



Piezoaktor *	Maximaler Betriebsspan-	Maximale Betriebs	Maximale Leistungsaufnahme		
	nungsbereich	A: ohne	B: mit	mit	
		Berücksichtigung Berücksichtigung thermischer Aspekte Aspekte		Berücksichtigung thermischer Aspekte	
	$\triangle$	<u>^</u>	<u>^</u>	$\triangle$	
P-212.1x	0 V bis 1000 V	5,2 kHz	29 Hz	8 W	
P-212.2x	0 V bis 1000 V	3,5 kHz	24 Hz	13 W	
P-212.4x	0 V bis 1000 V	2,2 kHz	22 Hz	25 W	
P-212.8x	0 V bis 1000 V	1,3 kHz	20 Hz	46 W	
P-216.1x	0 V bis 1000 V	5,7 kHz	17 Hz	13 W	
P-216.2x	0 V bis 1000 V	4 kHz	14 Hz	21 W	
P-216.4x	0 V bis 1000 V	2,3 kHz	13 Hz	41 W	
P-216.8x	0 V bis 1000 V	1,5 kHz	12 Hz	74 W	
P-216.9x	0 V bis 1000 V	1 kHz	11,5 Hz	108 W	

<sup>\*</sup> Der Buchstabe x in der Produktnummer des Piezoaktors steht für die verschiedenen Modelle (S. 9).



## 10.1.3 Umgebungsbedingungen und Klassifizierungen

Folgende Umgebungsbedingungen und Klassifizierungen sind für den P-21x zu beachten:

Einsatzbereich	Nur zur Verwendung in Innenräumen			
Maximale Höhe	2000 m			
Luftdruck	Modelle P-21x.xx: Modelle P-21x.xxV:			
	1100 hPa bis 100 hPa	1100 hPa bis 100 hPa		
		1 hPa bis 10 <sup>-6</sup> hPa		
Relative Luftfeuchte	Höchste relative Luftfeuchte 80	% für Temperaturen bis 31 °C		
	Linear abnehmend bis 50 % rela	ntiver Luftfeuchte bei 40 °C		
Betriebstemperatur	Modelle P-21x.xx:	Modelle P-21x.xxV:		
	–40 °C bis 80 °C	–40 °C bis 150 °C		
Lagertemperatur	−20 °C bis 80 °C			
Transporttemperatur	−20 °C bis 80 °C			
Maximale Ausheiztemperatur	Piezoaktoren P-21x.xxV: 150 °C			
(nur vakuumtaugliche Modelle)	Vakuumdurchführungen (S. 15): 100 °C			
Überspannungskategorie	II			
Schutzklasse	I			
Verschmutzungsgrad	1			
Schutzart gemäß IEC 60529	IP20			



## 10.2 Abmessungen

### 10.2.1 Piezoaktor P-21x

Abmessungen in mm.

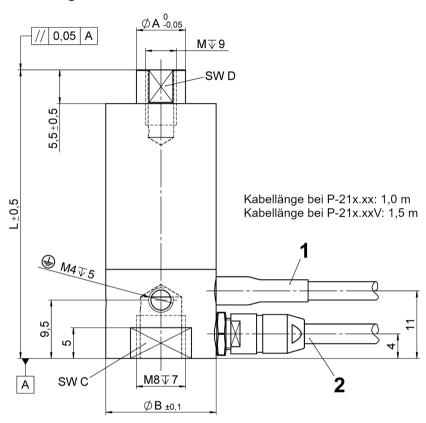


Abbildung 9: P-21x

1: Sensor (nur bei Modellen mit Positionssensor und / oder mit Option P-177.50)

2: Piezo

	L	Α	В	С	D	М
P-212.1x	47	8	18	15	7	5
P-212.2x	60	8	18	15	7	5
P-212.4x	86	8	18	15	7	5
P-212.8x	139	8	18	15	7	5
P-216.1x	47	10	25	22	8	6
P-216.2x	60	10	25	22	8	6
P-216.4x	86	10	25	22	8	6
P-216.8x	139	10	25	22	8	6
P-216.9x	191	10	25	22	8	6



### 10.2.2 P-21x mit Option P-177.50 (Temperatursensor und Spülluftanschluss)

Wenn der P-21x mit der Option "Temperatursensor PT1000 und Spülluftanschluss für PICA HVPZT" (P-177.50) bestellt wurde (S. 15), bestehen folgende Unterschiede zum Standardmodell:

Der Piezoaktor hat folgenden Durchmesser:

- P-212: 25 mm

P-216: 30 mm

Siehe Ø B in der Zeichnung im Abschnitt "Abmessungen" (S. 50).

Stecknippel M3-PK-2 für den Spülluftanschluss sind vorhanden.

	P-212	P-216
Position des Spüllufteingangs	Im Fußstück des Piezoaktors gegenüber dem Kabelabgang, 9,5 mm oberhalb der Unterkante des Fußstücks	Im Fußstück des Piezoaktors unterhalb des Kabelabgangs, 8 mm oberhalb der Unterkante des Fußstücks
Position des Spülluftausgangs	Im Gehäuserohr des Piezoaktors oberhalb des Kabelabgangs, genaue Position auf Anfrage	Im Gehäuserohr des Piezoaktors gegenüber dem Kabelabgang, genaue Position auf Anfrage

> Kontaktieren Sie unseren Kundendienst (S. 43) für Details zur Position der Stecknippel.

### 10.2.3 P-21x mit Option P-706.00 (wassergeschütztes Gehäuse)

Die Abmessungen des P-21x mit wassergeschütztem Gehäuse werden auf Anfrage mitgeteilt.

Kontaktieren Sie unseren Kundendienst (S. 43).



## 10.2.4 Kugelkopfstück P-176.B12

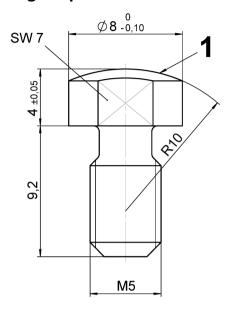


Abbildung 10: P-176.B12 (1 = Kontaktfläche gehärtet und poliert)

## 10.2.5 Flachkopfstück P-176.F16

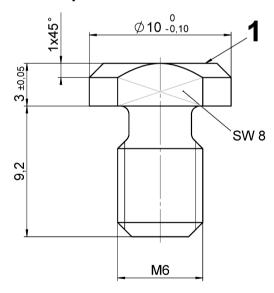


Abbildung 11: P-176.F16 (1 = Kontaktfläche gehärtet und poliert)



### **10.2.6** Magnetadapter P-176.10

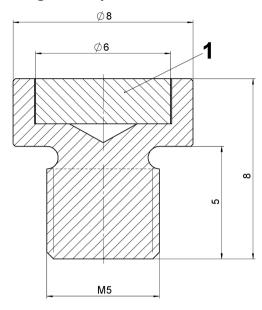


Abbildung 12: P-176.10 (1 = Magnet, Ø 6x2)

### 10.2.7 Vakuumdurchführung für Hochvolt-Piezoaktoren

LEMO SJG.0B.701.CJA.1173 (Bestandteil der Option P-203.VA für Hochvolt-Piezoaktoren)

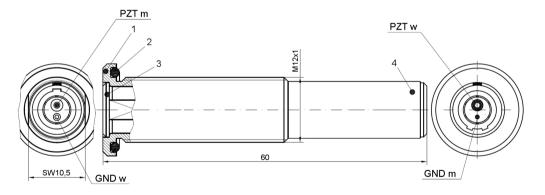


Abbildung 13: Vakuumdurchführung LEMO SJG.0B.701.CJA.1173

Benennung	Beschreibung
1	Außenkörper
2	O-Ring, Ø 12x1,5
3	LEMO-Apparatedose, "J" codiert, EGJ.0B.701.CJA, Flanschseite (Atmosphäre)
4	LEMO-Apparatedose, "G" codiert, EGG.0B.701.CJL, Vakuumseite



PZT m	Hochspannungskontakt, männlich, Vakuumseite
GND w	Weiblicher Kontakt, GND, Vakuumseite
PZT w	Hochspannungskontakt, weiblich, Flanschseite (Atmosphäre)
GND m	Männlicher Kontakt, GND, Flanschseite (Atmosphäre)

### 10.2.8 Vakuumdurchführungen für Sensoren

Die Abmessungen der folgenden Vakuumdurchführungen sind identisch:

- LEMO SWH.0S.304.CLLSV (Bestandteil der Option P-892.VA für DMS)
- LEMO SWH.0S.303.CLLSV (Bestandteil der Option P-899.VA für Temperatursensor)

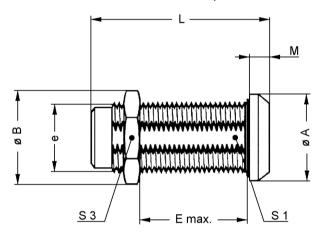


Abbildung 14: LEMO SWH.0S.30x.CLLSV

Α	В	е	E	L	М	<b>S1</b>	<b>S3</b>
14 mm	13,8 mm	M10x0,75	17 mm	34 mm	2,0 mm	9,0 mm	12 mm

## 10.3 Pinbelegung

### 10.3.1 Spannungsanschluss

LEMO FGG.0B.701.CJA.1173

Stecker (Vorderansicht)	Pin	Signal	Funktion
Ow	W (weiblich)	Eingang	Piezospannung 1000 V
● M	M (männlich)	GND	Masse



Das Steckergehäuse ist mit dem Kabelschirm verbunden.

### **10.3.2** Anschluss des Positionssensors

LEMO FFA.0S.304.CLA

Stecker (Vorderansicht)	Pin	Signal	Funktion
1 • • 2	1	Eingang	Versorgungsspannung für DMS-Sensor
	2	Ausgang	Sensorsignal 1
	3	Ausgang	Sensorsignal 2
	4	GND	Masse

Das Steckergehäuse ist mit dem Kabelschirm verbunden.

## **10.3.3** Anschluss des Temperatursensors

LEMO FFA.0S.303.CLA

Stecker (Vorderansicht)	Pin	Signal	Funktion
	1	Ausgang	Temp_SA
	2	Ausgang	Temp_S
03	3	GND	Masse

Das Steckergehäuse ist mit dem Kabelschirm verbunden.



## 11 Altgerät entsorgen

Nach geltendem EU-Recht dürfen Elektrogeräte in den Mitgliedsstaaten der EU nicht über den kommunalen Restmüll entsorgt werden.

Entsorgen Sie das Altgerät unter Beachtung der internationalen, nationalen und regionalen Richtlinien.

Um der Produktverantwortung als Hersteller gerecht zu werden, übernimmt die Physik Instrumente (PI) GmbH & Co. KG kostenfrei die umweltgerechte Entsorgung eines PI-Altgerätes, sofern es nach dem 13. August 2005 in Verkehr gebracht wurde.

Falls Sie ein solches Altgerät von PI besitzen, können Sie es versandkostenfrei an folgende Adresse senden:

Physik Instrumente (PI) GmbH & Co. KG

Auf der Römerstr. 1

D-76228 Karlsruhe





## 12 Europäische Konformitätserklärungen

Für den P-21x wurden Konformitätserklärungen gemäß den folgenden europäischen gesetzlichen Anforderungen ausgestellt:

Niederspannungsrichtlinie

**EMV-Richtlinie** 

RoHS-Richtlinie

Die zum Nachweis der Konformität zugrunde gelegten Normen sind nachfolgend aufgelistet.

Sicherheit (Niederspannungsrichtlinie): EN 61010-1

EMV: EN 61326-1 RoHS: EN IEC 63000