

Hochlast-Linearaktor

Dynamischer, hochauflösender Präzisionsantrieb mit DC- oder Schrittmotor



L-239

- Hohe Antriebskraft bis 300 N
- Stellweg 52 mm (2")
- Kleinste Schrittweite 0,1 µm
- Geschwindigkeit bis 50 mm/s
- Vorgespannte, reibungsarme Kugelumlaufspindel

Produktübersicht

Hochauflösender Hochlast-Linearaktor. Schrittmotor für hohes Drehmoment. Hochdynamische, geregelte DC- und BLDC-Motoren für hohe Geschwindigkeiten. Robustes Design für industrielle Umgebungen.

Hochwertige Komponenten

- Geschliffene Kugelumlaufspindel für hohe Geschwindigkeiten
- Stabile Lagerung am Schaftausgang reduziert Querkräfte am Stößel
- Nichtdrehendes Kopfstück für gleichförmige Bewegung vermeidet Taumelfehler, Drehmomente und Verschleiß am Kontaktpunkt
- Kontaktlose Endschalter schützen die Mechanik, ein richtungserkennender Referenzschalter erleichtert Automatisierungsaufgaben
- Optional auf Anfrage und gegen Aufpreis: Erhöhung der Antriebskraft auf 1000 N

Einsatzgebiete

Forschung. Automatisierung. Optische Justage.

Bewegen	Einheit		L-239.033232	L-239.035232	L-239.50AD	L-239.50SD
Aktive Achsen			X	X	X	X
Stellweg in X	mm		52	52	52	52
Maximale Geschwindigkeit in X, unbelastet	mm/s		50	50	50	25

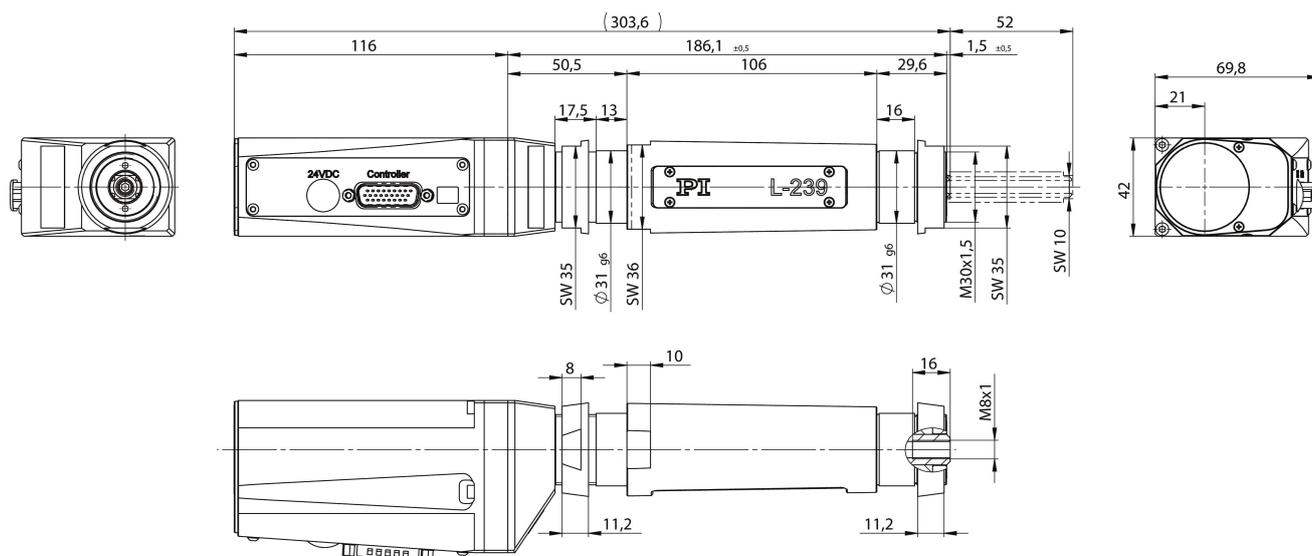
Positionieren	Einheit	Toleranz	L-239.033232	L-239.035232	L-239.50AD	L-239.50SD
Integrierter Sensor			Inkrementeller Rotationsencoder	Inkrementeller Rotationsencoder	Inkrementeller Rotationsencoder	
Unidirektionale Wiederholgenauigkeit in X	µm	typ.	0,2	0,2	0,2	0,1
Bidirektionale Wiederholgenauigkeit in X	µm	typ.	±1	±1	±1	±1
Kleinste Schrittweite in X	µm	typ.	0,2	0,2	0,2	0,1
Sensorsignal			A/B-Quadratur, RS-422	A/B-Quadratur, RS-422	A/B-Quadratur, RS-422	
Sensorauflösung	Impulse/U		20000	20000	20000	
Referenzschalter			Hall-Effekt, Öffner, 5 V, NPN	Hall-Effekt, Öffner, 5 V, NPN	Hall-Effekt, Öffner, 5 V, TTL	Hall-Effekt, Öffner, 5 V, NPN
Endschalter			Hall-Effekt, Öffner, 5 V, NPN	Hall-Effekt, Öffner, 5 V, NPN	Hall-Effekt, Öffner, 5 V, TTL	Hall-Effekt, Öffner, 5 V, NPN

Antriebs-eigenschaften	Einheit	Toleranz	L-239.033232	L-239.035232	L-239.50AD	L-239.50SD
Antriebstyp			DC-Motor	Bürstenloser DC-Motor	DC-Motor mit ActiveDrive	2-Phasen-Schrittmotor
Motorauflösung	Voll-schritte/ U					200
Nennspannung	V		24	24	24	24
Spitzenspannung	V		48	48	24	48
Antriebskraft in positiver Bewegungsrichtung in X	N	typ.	300	300	300	300
Antriebskraft in negativer Bewegungsrichtung in X	N	typ.	300	300	300	300

Mechanische Eigenschaften	Einheit	Toleranz	L-239.033232	L-239.035232	L-239.50AD	L-239.50SD
Führung			Kugelumlauf-führung	Kugelumlauf-führung	Kugelumlauf-führung	Kugelumlauf-führung
Spindeltyp			Kugelumlauf-spindel	Kugelumlauf-spindel	Kugelumlauf-spindel	Kugelumlauf-spindel
Spindelsteigung	mm		1	1	1	1
Haltekraft in X, passiv	N		40	40	40	80
Bewegte Masse in X, unbelastet	g		155	155	155	155
Zulässige Druckkraft in Y	N	max.	10	10	10	10
Gesamtmasse	g		1750	1750	1720	1650
Material			Aluminium, Edelstahl	Aluminium, Edelstahl	Aluminium, Edelstahl	Aluminium, Edelstahl

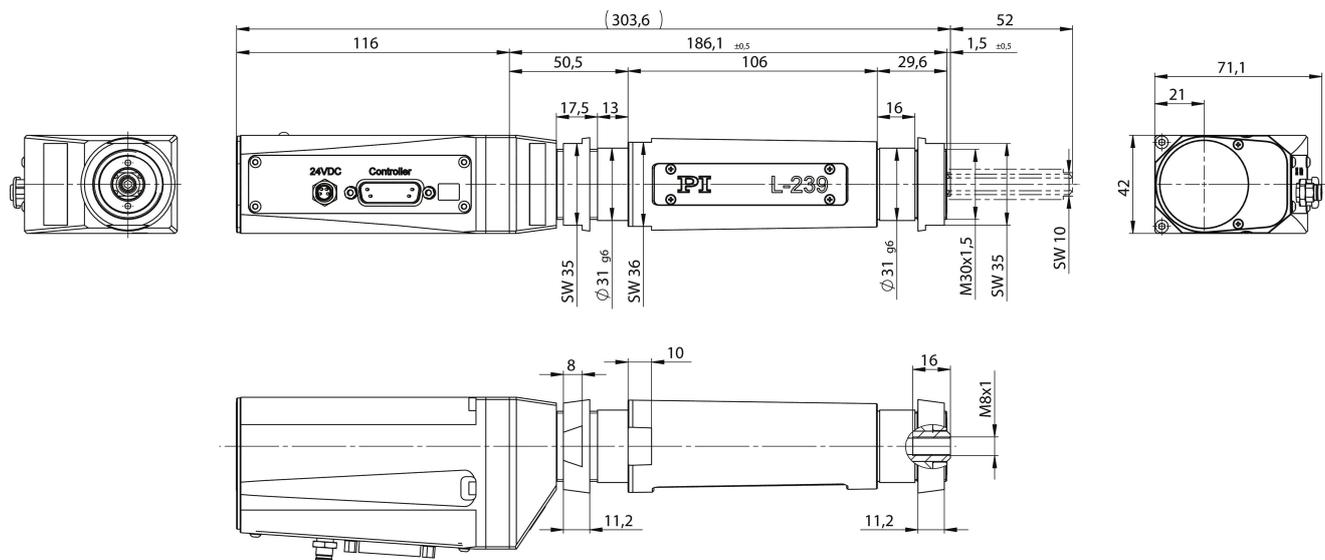
Anschlüsse und Umgebung	Einheit		L-239.033232	L-239.035232	L-239.50AD	L-239.50SD
Betriebstemperaturbereich	°C		5 bis 40	5 bis 40	5 bis 40	5 bis 40
Anschluss			HD D-Sub 26-polig (m)	HD D-Sub 26-polig (m)	D-Sub 15-polig (m)	HD D-Sub 26-polig (m)
Anschluss Versorgungsspannung					M8 4-polig (m)	
Empfohlene Controller / Treiber			C-863 C-885 mit C-863.20C885 C-884 Modularer ACSController	C-891 C-885 mit C-891.11C885 Modularer ACSController	C-863 C-885 mit C-863.20C885 C-884	C-663.12 C-885 mit C-663.12C885 Modularer ACSController

Zeichnungen / Bilder

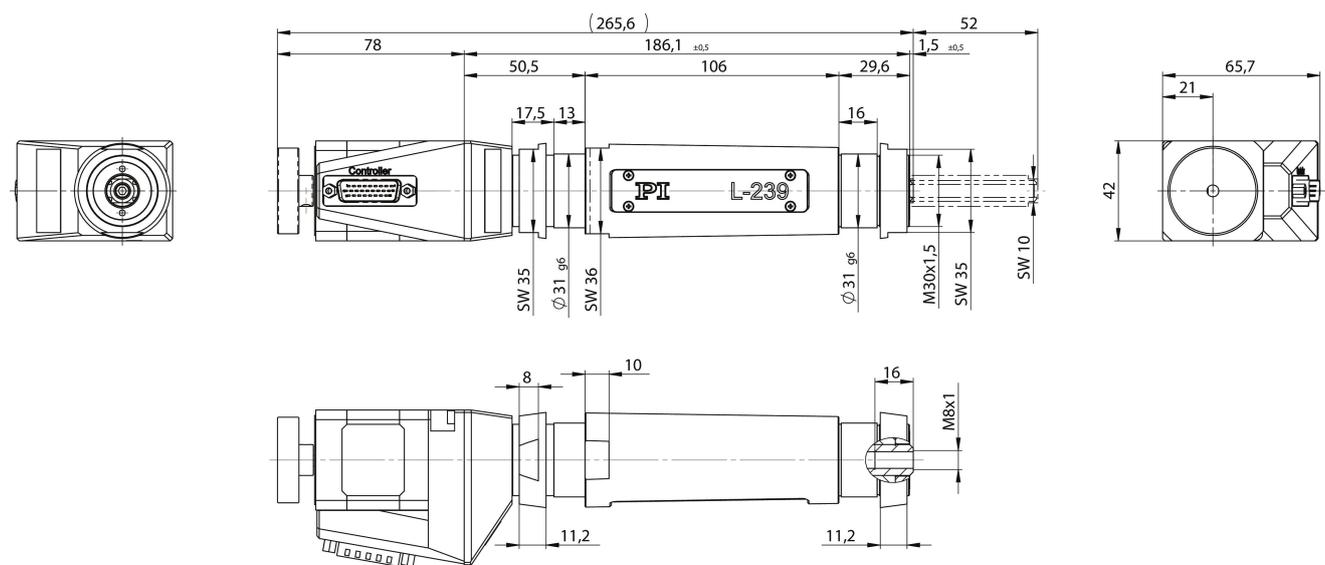


L-239.03x232, Abmessungen in mm

Zeichnungen / Bilder



L-239.50AD, Abmessungen in mm



L-239.50SD, Abmessungen in mm

Bestellinformationen

L-239.033232

Hochlast-Linearaktor; DC-Motor; 52 mm Stellweg; 300 N Vorschubkraft; 50 mm/s maximale Geschwindigkeit; Kugelumlaufspindel; Inkrementeller Rotationsencoder, 20000 Impulse/U Sensorauflösung, A/B-Quadratur, RS-422; Endschalter: Hall-Effekt, Öffner, 5 V, NPN

L-239.035232

Hochlast-Linearaktor; Bürstenloser DC-Motor; 52 mm Stellweg; 300 N Vorschubkraft; 50 mm/s maximale Geschwindigkeit; Kugelumlaufspindel; Inkrementeller Rotationsencoder, 20000 Impulse/U Sensorauflösung, A/B-Quadratur, RS-422; Endschalter: Hall-Effekt, Öffner, 5 V, NPN

L-239.50AD

Hochlast-Linearaktor; DC-Motor mit ActiveDrive; 52 mm Stellweg; 300 N Vorschubkraft; 50 mm/s maximale Geschwindigkeit; Kugelumlaufspindel; Inkrementeller Rotationsencoder, 20000 Impulse/U Sensorauflösung, A/B-Quadratur, RS-422; Endschalter: Hall-Effekt, Öffner, 5 V, TTL

L-239.50SD

Hochlast-Linearaktor; 2-Phasen-Schrittmotor; 52 mm Stellweg; 300 N Vorschubkraft; 25 mm/s maximale Geschwindigkeit; Kugelumlaufspindel; Endschalter: Hall-Effekt, Öffner, 5 V, NPN